

# 5 โอห์มมิเตอร์

## OHMMETER

### 5.1 บทนำ

ในปี พ.ศ. 2370 (ค.ศ.1827) ยอร์จ ซิมอน โอห์ม (Georg Simon Ohm) ได้ศึกษาถึงความสัมพันธ์ระหว่างแรงดันและกระแสไฟฟ้าพบว่า “กระแสไฟฟ้าเป็นสัดส่วนโดยตรงกับแรงดันไฟฟ้าเมื่อให้ค่าความต้านทานคงที่” จึงนิยามเป็นกฎของโอห์ม (Ohm's Law) ไว้และให้โอห์มเป็นหน่วยของความต้านทานตั้งแต่นั้นมา

โอห์มมิเตอร์ คือเครื่องมือวัดค่าความต้านทานโดยมีหน่วยเป็นโอห์ม (Ohm :  $\Omega$ ) นอกจากนี้แล้วยังใช้โอห์มมิเตอร์วัดสายไฟฟ้าหรือสายวัด (Test Lead) ของมิเตอร์ว่าขาดใน (Open Circuit) หรือไม่ ดังนั้นโอห์มมิเตอร์จึงนำไปประยุกต์ใช้งานทางด้านไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ได้อย่างกว้างขวาง โดยทั่วไปโอห์มมิเตอร์มีโครงสร้างเบื้องต้น 3 อย่างคือ

1. ขดลวดเคลื่อนที่คาร์บอน (PMMC)
2. แหล่งจ่ายไฟฟ้าซึ่งเป็นแบตเตอรี่ภายใน (Internal Battery)
3. ตัวต้านทานปรับค่าได้ (Variable Resistor)

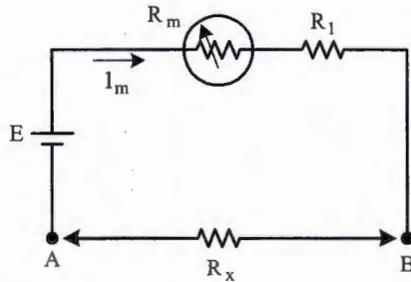
### 5.2 ชนิดของโอห์มมิเตอร์ (Type of Ohmmeter)

วงจรไฟฟ้ากระแสตรงจะวัดแรงดันไฟฟ้าด้วยคิซีโวลต์มิเตอร์และวัดกระแสไฟฟ้าด้วยคิซีแอมมิเตอร์จะหาค่าความต้านทานของโหลดนั้นได้ตามหลักการกฎของโอห์ม การสร้างโอห์มมิเตอร์จึงใช้หลักการนี้เช่นกันและแบ่งโอห์มมิเตอร์เป็น 3 ชนิดคือ

1. โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรม (Series Ohmmeter)
2. โอห์มมิเตอร์แบบขนาน (Shunt Ohmmeter)
3. โอห์มมิเตอร์แบบโปเทนชิโอมิเตอร์ (Potentiometer Ohmmeter)

**5.3** โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรม (Series Ohmmeter)

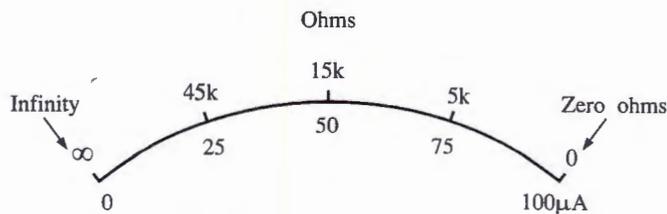
โอห์มมิเตอร์จะเป็นส่วนหนึ่งของวีโอเอ็ม (volt-ohm-milliammeter : VOM) โดยปกติแล้วโอห์มมิเตอร์จะไม่ใช่เครื่องมือวัดที่อยู่เดี่ยวๆ (Individual Instrument) จะรวมอยู่กับแอมมิเตอร์และโวลต์มิเตอร์เสมอจึงเรียกว่ามัลติมิเตอร์ (Multimeter) โครงสร้างพื้นฐานของโอห์มมิเตอร์ประกอบด้วยขดลวดเคลื่อนที่คาร์บอนวัตต์ แบตเตอรี่ ตัวต้านทานมาตรฐาน (Standard Resistor) และตัวต้านทานไม่ทราบค่า (Unknown Resistor :  $R_x$ ) จะต่อที่จุด A และจุด B ซึ่งทั้งหมดต่ออนุกรมกันดังรูปที่ 5.1



รูปที่ 5.1 วงจรพื้นฐานของโอห์มมิเตอร์แบบอนุกรม

จากวงจรโอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมมีค่าต่างๆดังนี้

- E คือแบตเตอรี่ภายใน (Internal Battery)... โวลต์ (V)
- $R_m$  คือความต้านทานขดลวดเคลื่อนที่... โอห์ม ( $\Omega$ )
- $I_m$  คือกระแสไฟฟ้ามิเตอร์... แอมแปร์ (A)
- $R_1$  คือตัวต้านทานมาตรฐานซึ่งเป็นตัวต้านทานจำกัดกระแสไฟฟ้า (Current Limiting Resistor)... โอห์ม ( $\Omega$ )
- $R_x$  คือตัวต้านทานที่ไม่ทราบค่า... โอห์ม ( $\Omega$ )



รูปที่ 5.2 สเกลของโอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมค่าความต้านทานไม่เป็นเชิงเส้น

สเกลของความต้านทานรูปที่ 5.2 จะไม่เป็นเชิงเส้นแต่คำนวณจากกระแสไฟฟ้ามิเตอร์ที่กำหนดค่าเป็นเชิงเส้นดังตัวอย่างที่ 5.1 พิจารณาสเกลแต่ละค่าได้ดังนี้

1. เมื่อ  $R_x = 0\Omega$  โดยการลัดวงจรที่จุด A และจุด B และเลือกค่า  $R_1 + R_m$  ให้ได้กระแสไฟฟ้าเต็มสเกล (FSD) จะได้ตำแหน่ง  $0\Omega$  อยู่ด้านขวามือของสเกล

$$I_m = I_{fs} = \frac{E}{R_1 + R_m} \quad \dots\dots\dots(5.1)$$

2. เมื่อ  $R_x = \infty$  โดยการเปิดวงจรที่จุด A และ B จะไม่มีกระแสไฟฟ้าไหลจึงได้ตำแหน่ง  $\infty$  อยู่ด้านซ้ายมือของสเกล

3. เมื่อต่อ  $R_x =$  ค่าใดๆที่จุด A และจุด B จะมีกระแสไฟฟ้ามิเตอร์ไหลมากหรือน้อยขึ้นอยู่กับค่า  $R_x$  ดังสมการ

$$I_m = \frac{E}{R_x + R_1 + R_m} \quad \dots\dots\dots(5.2)$$

**ตัวอย่างที่ 5.1** โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมมีแรงดันไฟฟ้า  $E = 1.5V$  ขดลวดเคลื่อนที่คาร์สันวัล

มี  $I_{fs} = 100\mu A$ ,  $R_1 + R_m = 15k\Omega$  จงคำนวณหา

ก) เมื่อ  $R_x = 0\Omega$  เข็มมิเตอร์ชี้กระแสไฟฟ้าเท่าไร

ข) ตำแหน่งสเกลของค่าความต้านทานที่ 0.5FSD, 0.25FSD และ 0.75FSD

**วิธีทำ**

ก) เมื่อ  $R_x = 0\Omega$  หากกระแสไฟฟ้า  $I_m$

$$I_m = \frac{E}{R_x + R_1 + R_m}$$

$$I_m = \frac{1.5V}{0\Omega + 15k\Omega} = 100\mu A \text{ (FSD)} \dots\dots\#$$

ข) หาค่าตำแหน่ง  $R_x$

จากสมการ (5.2) จะได้  $R_x + R_1 + R_m = \frac{E}{I_m}$

ที่ 0.5FSD

$$I_m = 0.5 \times \text{FSD} = 0.5 \times 100\mu A = 50\mu A$$

$$R_x = \frac{E}{I_m} - (R_1 + R_m)$$

$$R_x = \frac{1.5V}{50\mu A} - 15k\Omega = 15k\Omega \dots\dots\#$$

ที่ 0.25FSD

$$I_m = 0.25 \times \text{FSD} = 0.25 \times 100 \mu\text{A} = 25 \mu\text{A}$$

$$R_x = \frac{E}{I_m} - (R_1 + R_m)$$

$$R_x = \frac{1.5\text{V}}{25 \mu\text{A}} - 15\text{k}\Omega = 45\text{k}\Omega \dots\dots\#$$

ที่ 0.75FSD

$$I_m = 0.75 \times \text{FSD} = 0.75 \times 100 \mu\text{A} = 75 \mu\text{A}$$

$$R_x = \frac{E}{I_m} - (R_1 + R_m)$$

$$R_x = \frac{1.5\text{V}}{75 \mu\text{A}} - 15\text{k}\Omega = 5\text{k}\Omega \dots\dots\#$$

จากตัวอย่างที่ 5.1 กระแสไฟฟ้ามิเตอร์จะไหลเท่าไรนั้นจะขึ้นอยู่กับค่าที่กำหนดค่า  $R_x$  และสังเกตได้ว่าถ้า  $R_x = R_{in} = (R_1 + R_m)$  จะทำให้กระแสไฟฟ้ามิเตอร์เท่ากับครึ่ง FSD คือ  $50 \mu\text{A}$  ซึ่งได้  $R_x = R_{in} = (R_1 + R_m) = 15\text{k}\Omega$  ตำแหน่งค่าความต้านทานนี้เรียกว่า ความต้านทานกึ่งกลางสเกล (Half Scale Resistor :  $R_h$ ) ซึ่งจะได้  $R_h = R_{in}$  นั่นเอง

## 5.4 โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมมีการปรับศูนย์

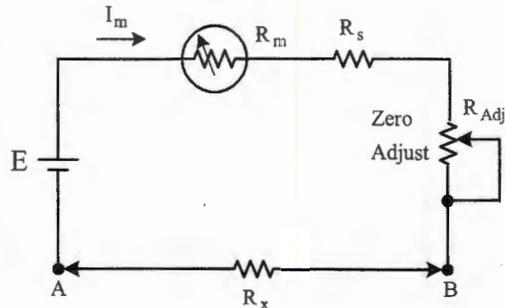
(Series Ohmmeter with Zero Adjust)

วงจรโอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมรูปที่ 5.1 เมื่อใช้ไปนานๆแล้วจะทำให้ระดับแรงดันไฟฟ้าของแบตเตอรี่ 1.5V ลดลง เมื่อลัดวงจรที่จุด A และจุด B ( $R_x = 0\Omega$ ) เป็นเหตุให้เข็มมิเตอร์ชี้ไม่ถึงกระแสไฟฟ้า FSD จึงต้องมีการปรับศูนย์ (Zero Adjust) ให้ได้กระแสไฟฟ้า FSD ซึ่งเป็นตำแหน่ง  $0\Omega$  จะมี 2 วิธีคือ

1. โอห์มมิเตอร์แบบต่อตัวต้านทานปรับศูนย์อนุกรมกับขดลวด
2. โอห์มมิเตอร์แบบต่อตัวต้านทานปรับศูนย์ขนานกับขดลวด

### 5.4.1 โอห์มมิเตอร์แบบต่อตัวต้านทานปรับศูนย์อนุกรมกับขดลวด

โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมจะต่อตัวต้านทานปรับศูนย์อนุกรมกับขดลวดดังรูปที่ 5.3 จะเห็นว่าวงจรจะเหมือนกันกับรูปที่ 5.1 จะต่างกันตรงที่เพิ่ม  $R_{Adj}$  เข้ามา ถ้าลัดวงจรที่จุด A และจุด B จะปรับ  $R_{Adj}$  เพื่อให้เข็มมิเตอร์ชี้กระแสไฟฟ้า FSD



รูปที่ 5.3 โอห์มมิเตอร์ต่อตัวต้านทานปรับศูนย์อนุกรมกับขดลวด

การกำหนดสเกลค่าความต้านทานจะทำงานองเดียวกันกับวงจรโอห์มมิเตอร์ที่ไม่มีปรับศูนย์ดังนี้

1. เมื่อ  $R_x = 0\Omega$  โดยการลัดวงจรที่จุด A และจุด B แล้วปรับ  $R_{Adj}$  จนกระทั่งกระแสไฟฟ้าไหลเต็มสเกลจะทำให้กระแสไฟฟ้ามิเตอร์เท่ากับกระแสไฟฟ้าเต็มสเกล จะได้ตำแหน่ง  $0\Omega$  อยู่ขวามือของสเกล

$$I_m = I_{fs} = \frac{E}{R_m + R_s + R_{Adj}} \quad \dots\dots\dots(5.4)$$

2. เมื่อ  $R_x = \infty$  โดยการเปิดวงจรที่จุด A และจุด B จะไม่มีกระแสไฟฟ้าไหลจึงได้ตำแหน่ง  $\infty$  อยู่ซ้ายมือของสเกล

3. เมื่อต่อ  $R_x =$ ค่าใดๆที่จุด A และ B จะทำให้กระแสไฟฟ้ามิเตอร์ไหลมากหรือน้อยขึ้นอยู่กับค่า  $R_x$  ดังสมการ

$$I_m = \frac{E}{R_m + R_s + R_{Adj} + R_x} \quad \dots\dots\dots(5.5)$$

เมื่อ  $R_s$  คือตัวต้านทานจำกัดกระแสไฟฟ้า... โอห์ม ( $\Omega$ )

$R_{Adj}$  คือตัวต้านทานปรับศูนย์... โอห์ม ( $\Omega$ )

จากสมการ (5.5) :  $I_m = \frac{E}{R_m + R_s + R_{Adj} + R_x}$  จะนำไปหาค่าความต้านทานที่ตำแหน่งต่างๆของสเกลทำงานองเดียวกันกับตัวอย่างที่ 5.1 และจะได้สเกลค่าความต้านทานเหมือนรูปที่ 5.2

**ตัวอย่างที่ 5.2** วงจรโอห์มมิเตอร์รูปที่ 5.3 กำหนดให้ขดลวดมี  $I_{fs} = 1\text{mA}$ ,  $R_m = 500\Omega$  และแรงดันไฟฟ้า  $E = 3\text{V}$  ถ้าให้  $R_s + R_{Adj} = 2.5\text{k}\Omega$  จงคำนวณหาค่ากระแสไฟฟ้ามิเตอร์เมื่อให้ค่า  $R_x$  เท่ากับ  $0\Omega$ ,  $50\Omega$ ,  $250\Omega$ ,  $1\text{k}\Omega$ ,  $10\text{k}\Omega$ , และ  $\infty$  ตามลำดับ

**วิธีทำ**

จากสมการ (5.5) 
$$I_m = \frac{E}{R_m + R_s + R_{Adj} + R_x}$$

หา  $I_m$  เมื่อ  $R_x$  มีค่าต่างๆ

เมื่อ  $R_x = 0\Omega$ ; 
$$I_m = \frac{3\text{V}}{500\Omega + 2.5\text{k}\Omega + 0\Omega} = 1\text{mA} \dots\dots\#$$

เมื่อ  $R_x = 50\Omega$ ; 
$$I_m = \frac{3\text{V}}{500\Omega + 2.5\text{k}\Omega + 50\Omega} = 0.98\text{mA} \dots\dots\#$$

เมื่อ  $R_x = 250\Omega$ ; 
$$I_m = \frac{3\text{V}}{500\Omega + 2.5\text{k}\Omega + 250\Omega} = 0.92\text{mA} \dots\dots\#$$

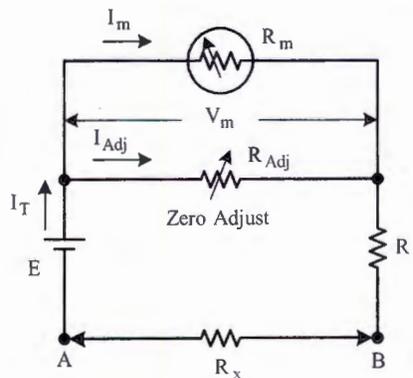
เมื่อ  $R_x = 1\text{k}\Omega$ ; 
$$I_m = \frac{3\text{V}}{500\Omega + 2.5\text{k}\Omega + 1\text{k}\Omega} = 0.75\text{mA} \dots\dots\#$$

เมื่อ  $R_x = 10\text{k}\Omega$ ; 
$$I_m = \frac{3\text{V}}{500\Omega + 2.5\text{k}\Omega + 10\text{k}\Omega} = 0.23\text{mA} \dots\dots\#$$

เมื่อ  $R_x = \infty\Omega$ ; 
$$I_m = \frac{3\text{V}}{500\Omega + 2.5\text{k}\Omega + \infty\Omega} = 0\text{mA} \dots\dots\#$$

**5.4.2 โอห์มมิเตอร์แบบต่อตัวต้านทานปรับศูนย์กลางกับขดลวด**

จากรูปที่ 5.4 การปรับศูนย์กลางโดยต่อ  $R_{Adj}$  ขนานกับขดลวดเคลื่อนที่ที่คาร์บอนวัดกระแสไฟฟ้า  $I_T$  จากแบตเตอรี่ถูกแบ่งเป็นกระแสไฟฟ้า  $I_{Adj}$  และ  $I_m$  เมื่อลัดวงจรที่จุด A และจุด B จะปรับ  $R_{Adj}$  ให้กระแสไฟฟ้ามิเตอร์ไหลเต็มสเกลเมื่อ  $R_x = 0\Omega$



**รูปที่ 5.4** วงจรโอห์มมิเตอร์ที่มีการปรับศูนย์กลางด้วย  $R_{Adj}$

ความต้านทานภายในคือ  $R_{in} = R_1 + R_{Adj} // R_m$  ถ้าต่อค่า  $R_x = R_{in}$  แล้วทำให้  
 กระแสไฟฟ้ามิเตอร์เท่ากับ  $\frac{I_{fs}}{2}$  จะได้ค่าความต้านทานกึ่งกลางสเกล :  $R_h = R_x = R_{in}$   
 จากรูปที่ 5.4 หากกระแสไฟฟ้า  $I_T$

$$I_T = \frac{E}{R_x + R_1 + R_{Adj} // R_m}$$

ถ้า  $R_{Adj} // R_m \ll R_1$  สามารถตัด  $R_{Adj} // R_m$  ออกไปได้จะได้กระแสไฟฟ้า  $I_T$   
 ค่าใหม่ดังนี้

$$I_T \approx \frac{E}{R_x + R_1} \dots\dots\dots(5.6)$$

หากกระแสไฟฟ้ามิเตอร์ ( $I_m$ )

$$I_m = \frac{V_m}{R_m} = \frac{I_T (R_{Adj} // R_m)}{R_m} \dots\dots\dots(5.7)$$

**ตัวอย่างที่ 5.3** โอห์มมิเตอร์วงจรรูปที่ 5.4 ให้  $E = 1.5V, R_1 = 15k\Omega, R_m = R_{Adj} = 50\Omega$  และ

$I_{fs} = 50\mu A$  จงคำนวณหา

- ก) ค่า  $R_x$  ที่โอห์มมิเตอร์วัดค่าได้ตำแหน่ง 0.5FSD เมื่อ  $E = 1.5V$
- ข) เมื่อ  $E = 1.3V$  และปรับศูนย์ด้วย  $R_{Adj}$  ให้กระแสไฟฟ้ามิเตอร์ชี้ตำแหน่ง FSD  
 จะได้  $R_{Adj}$  ค่าใหม่เท่าไร
- ค) เมื่อ  $E = 1.3V$  ที่ตำแหน่ง 0.5FSD ค่า  $R_x$  จะมีค่าเท่าไร

**วิธีทำ**

ก) หาค่า  $R_x$  ที่โอห์มมิเตอร์วัดค่าได้เมื่อ  $E = 1.5V$  ที่ 0.5FSD

$$V_m = I_m R_m = 25\mu A \times 50\Omega = 1.25mV$$

$$I_{Adj} = \frac{V_m}{R_{Adj}} = \frac{1.25mV}{50\Omega} = 25\mu A$$

$$I_T = I_{Adj} + I_m = 25\mu A + 25\mu A = 50\mu A$$

$$R_x + R_1 \approx \frac{E}{I_T} = \frac{1.5V}{50\mu A} = 30k\Omega$$

$$R_x = (R_x + R_1) - R_1 = 30k\Omega - 15k\Omega = 15k\Omega \dots\dots\#$$

ข) หา  $R_{Adj}$  ค่าใหม่เมื่อ  $E = 1.3V$  และปรับศูนย์ด้วย  $R_{Adj}$  ให้กระแสไฟฟ้ามิเตอร์  
ชี้ตำแหน่ง FSD ( $R_x = 0\Omega$ )

$$I_{Adj} = \frac{E}{R_x + R_1} = \frac{1.3V}{0 + 15k\Omega} = 86.67\mu A$$

$$I_{Adj} = I_T - I_m(FSD) = 86.67\mu A - 50\mu A = 36.67\mu A$$

$$V_m = I_m R_m = 50\mu A \times 50\Omega = 2.5mV$$

$$R_{Adj} = \frac{V_m}{I_{Adj}} = \frac{2.5V}{36.67\mu A}$$

$$R_{Adj} = 68.18\Omega \dots\dots\#$$

ค) หาค่า  $R_x$  เมื่อ  $E = 1.3V$  ที่ 0.5FSD

$$V_m = I_m R_m = 25\mu A \times 50\Omega = 1.25mV$$

$$I_{Adj} = \frac{V_m}{R_{Adj}} = \frac{1.25mV}{68.18\Omega} = 18.33\mu A$$

$$I_T = I_{Adj} + I_m = 18.33\mu A + 25\mu A = 43.33\mu A$$

$$R_x + R_1 \approx \frac{E}{I_T} = \frac{1.3V}{43.33\mu A} = 30k\Omega$$

$$R_x = (R_x + R_1) - R_1 = 30k\Omega - 15k\Omega$$

$$R_x = 15k\Omega \dots\dots\#$$

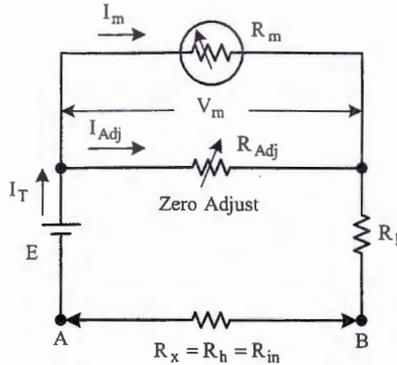
จากตัวอย่างที่ 5.3 เมื่อ  $E = 1.5V$  และ  $E = 1.3V$  และปรับศูนย์ด้วย  $R_{Adj}$  แล้ว  
โอห์มมิเตอร์จะอ่านค่าได้  $R_x = 15k\Omega$  เหมือนกัน

#### สมการการออกแบบวงจร

การออกแบบโอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมจะพิจารณาค่า  $R_x$  ที่จะทำให้การเบี่ยงเบน  
ของเข็มมิเตอร์ได้กึ่งกลางสเกล ในตำแหน่งนี้ตัวต้านทาน  $R_x$  ที่ต่อจุด A และ B จะทำให้  
ได้ค่าตัวต้านทานกึ่งกลางสเกล  $R_h$  ซึ่งกระแสไฟฟ้ามิเตอร์จะเท่ากับ  $\frac{I_{fs}}{2}$  ค่าตัวต้านทาน  
 $R_x$  จะเท่ากับความต้านภายในของโอห์มมิเตอร์เพราะฉะนั้นจะได้  $R_x = R_h = R_{in}$

เมื่อกระแสไฟฟ้ามิเตอร์  $I_m = \frac{I_{fs}}{2}$  จะได้ค่าตัวต้านทานกึ่งกลางสเกล

$$R_h = R_{in} = R_1 + \frac{R_{Adj} R_m}{R_{Adj} + R_m} \dots\dots\dots(5.8)$$



รูปที่ 5.5 วงจรโอห์มมิเตอร์ที่ต่อตัวต้านทานกึ่งกลางสเกลเมื่อ  $I_m = \frac{1}{2} I_{fs}$

จะได้กระแสไฟฟ้ากึ่งกลางสเกล (Half Scale Current :  $I_h$ )

$$I_h = \frac{E}{R_h} \dots\dots\dots(5.9)$$

กระแสไฟฟ้าที่ทำให้เกิด FSD จะเป็นกระแสไฟฟ้ารวม ( $I_T$ ) จากแบตเตอรี่

$$I = I_T = 2I_h = \frac{E}{R_h} \dots\dots\dots(5.10)$$

กระแสไฟฟ้า  $I_2$  ที่ไหลผ่านตัวต้านทาน  $R_{Adj}$

$$I_{Adj} = I_T - I_{fs}$$

จะได้  $R_{Adj} = \frac{V_m}{I_{Adj}} = \frac{I_{fs} R_m}{I_T - I_{fs}} \dots\dots\dots(5.11)$

แทนสมการ (5.10) :  $I_T = \frac{E}{R_h}$  ในสมการ (5.11) :  $R_{Adj} = \frac{I_{fs} R_m}{I_T - I_{fs}}$

$$R_{Adj} = \frac{I_{fs} R_m}{\frac{E}{R_h} - I_{fs}} = \frac{I_{fs} R_m R_h}{E - I_{fs} R_h} \dots\dots\dots(5.12)$$

จากสมการ (5.5) :  $R_h = R_1 + \frac{R_{Adj} R_m}{R_{Adj} + R_m}$  นำมาหาค่า  $R_1$

จะได้  $R_1 = R_h - \frac{R_{Adj} R_m}{R_{Adj} + R_m} \dots\dots\dots(5.13)$

แทนสมการ (5.12) :  $R_{Adj} = \frac{I_{fs} R_m R_h}{E - I_{fs} R_h}$  ในสมการ (5.13) :  $R_1 = R_h - \frac{R_2 R_m}{R_2 + R_m}$

จะได้  $R_1 = R_h - \frac{I_{fs} R_m R_h}{E} \dots\dots\dots(5.14)$

ตัวอย่างที่ 5.4 วงจรโอห์มมิเตอร์รูปที่ 5.5 ขดลวดเคลื่อนที่มี  $R_m = 50\Omega$ ,  $I_{fs} = 1\text{mA}$ ,  $E = 3\text{V}$

กำหนดให้  $R_h = 2\text{k}\Omega$  จงคำนวณหา

ก) ตัวต้านทาน  $R_1$  และ  $R_{Adj}$

ข) ค่าตัวต้านทาน  $R_{Adj}$  เมื่อแรงดันไฟฟ้าของ  $E$  ลดลง 10%

ค) ค่าความผิดพลาดของสเกลที่  $R_h = 2\text{k}\Omega$  เมื่อค่าตัวต้านทาน  $R_{Adj}$  สูงสุดตามข้อ ข

วิธีทำ

ก) หา  $R_1$  และ  $R_{Adj}$

หา  $I_T$  ที่ FSD

$$I_T = \frac{E}{R_h} = \frac{3\text{V}}{2\text{k}\Omega} = 1.5\text{mA}$$

หา  $R_{Adj}$  เมื่อปรับศูนย์ด้วย  $R_{Adj}$  แล้วให้ได้ FSD

$$R_{Adj} = \frac{I_{fs} R_m}{I_{Adj}} = \frac{I_{fs} R_m}{I_T - I_{fs}}$$

$$R_{Adj} = \frac{1\text{mA} \times 50\Omega}{1.5\text{mA} - 1\text{mA}} = 100\Omega \dots\#$$

หา  $R_1$

เพราะว่า  $R_p = R_m // R_{Adj} = \frac{R_m R_{Adj}}{R_m + R_{Adj}}$

$$R_p = \frac{50\Omega \times 100\Omega}{50\Omega + 100\Omega} = 33.3\Omega$$

และ

$$R_h = R_1 + R_p$$

จะได้

$$R_1 = R_h - R_p = 2\text{k}\Omega - 33.3\Omega = 1.97\text{k}\Omega \dots\#$$

ข) หา  $R_{Adj}$  เมื่อแรงดันไฟฟ้าของ  $E$  ลดลง 10%

หา  $E$  ที่ค่าลดลง 10%

$$E = 3\text{V} - 0.3\text{V} = 2.7\text{V}$$

หา  $I_T$  และ  $I_{Adj}$  เมื่อ  $E$  ค่าลดลง 10%

$$I_T = \frac{E}{R_h} = \frac{2.7\text{V}}{2\text{k}\Omega} = 1.35\text{mA}$$

$$I_{Adj} = I_T - I_{fs}$$

$$I_{Adj} = 1.35\text{mA} - 1\text{mA} = 0.35\text{mA}$$

หา  $R_{Adj}$

$$R_{Adj} = \frac{I_{fs} R_m}{I_{Adj}} = \frac{1\text{mA} \times 50\Omega}{0.35\text{mA}} = 143\Omega \dots\#$$

ค) หา %Error ที่  $R_h = 2k\Omega$  เมื่อ  $R_{Adj} = 143\Omega$  ตามข้อ ข

เพราะว่า

$$R_p = R_m // R_{Adj}$$

$$R_p = \frac{R_m R_{Adj}}{R_m + R_{Adj}} = \frac{50\Omega \times 143\Omega}{50\Omega + 143\Omega} = 37\Omega$$

และ

$$R_h = R_1 + R_p$$

$$R_h = 1.97k\Omega + 37\Omega = 2003.7\Omega$$

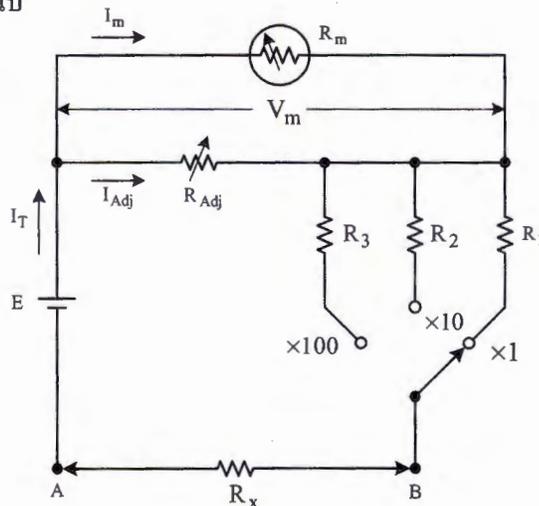
$$\text{Error} = \frac{X_t - X_m}{X_t} = \frac{2000\Omega - 2003.7\Omega}{2000\Omega}$$

$$\text{Error} = -0.00185 = -0.185\% \dots\dots\#$$

จากตัวอย่างที่ 5.4 ได้ %Error ติดลบแสดงว่าโอห์มมิเตอร์วัดค่าได้ต่ำกว่าค่าจริง

### 5.4.3 โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมหลายย่านวัด (Multirange Series Ohmmeter)

โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมสามารถทำเป็นหลายย่านวัด โดยการเพิ่มตัวต้านทาน  $R_1$  หลายๆตัวดังรูปที่ 5.6 การออกแบบจะกำหนดค่า  $R_h$  ของย่านวัด  $\times 1$  ก่อนเช่นให้  $R_h = 1\Omega$  แล้วให้ย่านวัดต่อไปคือ  $\times 10$  ให้มีค่า  $R_h$  เพิ่มขึ้นจาก  $\times 1$  เป็น 10 เท่าซึ่งจะได้  $R_h = 10\Omega$  และย่านวัดที่สูงขึ้นถัดไปจะพิจารณาค่า  $R_h$  ทำนองเดียวกันโดยค่า  $R_h$  เพิ่มเป็น 100 เท่า, 1000เท่าตามลำดับและใช้สมการ (5.14) :  $R_1 = R_h - \frac{I_{fs} R_m R_h}{E_b}$  เพื่อหาค่าตัวต้านทานของแต่ละย่านวัดต่อไป

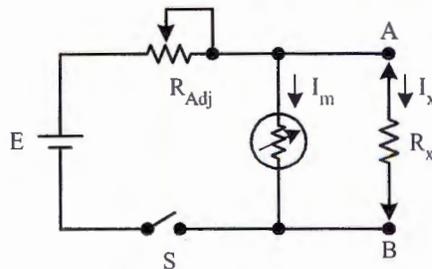


รูปที่ 5.6 โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมหลายย่านวัด

### 5.5 โอห์มมิเตอร์แบบขนาน (Shunt Ohmmeter)

โอห์มมิเตอร์แบบขนานจะมีโครงสร้างเหมือนกันกับโอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมจะแตกต่างกันตรงที่ต่อตัวต้านทานไม่ทราบค่าขนานกับขดลวดเคลื่อนที่ วงจรพื้นฐานของโอห์มมิเตอร์แบบขนานรูปที่ 5.7 จะต่อตัวต้านทานไม่ทราบค่าที่จุด A และจุด B โดยเปิดสวิตช์ S เมื่อต้องการใช้โอห์มมิเตอร์และปิดสวิตช์เมื่อไม่ใช้เพื่อประหยัดพลังงาน มี  $R_{Adj}$  ทำหน้าที่ปรับศูนย์และจำกัดกระแสไฟฟ้าซึ่งอาจจะต่อตัวต้านทานอนุกรมเพิ่มอีกหนึ่งตัวเพื่อทำหน้าที่จำกัดกระแสไฟฟ้า

การทำงานของโอห์มมิเตอร์ชนิดนี้จะใช้หลักการแบ่งกระแสไฟฟ้าในวงจรขนานเหมือนกันกับการขยายย่านวัดของแอมมิเตอร์ ปกติแล้วจะใช้โอห์มมิเตอร์วัดตัวต้านทานที่มีค่าต่างๆ มีความละเอียดและแม่นยำกว่าโอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมจึงใช้ในห้องปฏิบัติการเป็นส่วนใหญ่มากกว่าในงานทั่วไป



รูปที่ 5.7 โอห์มมิเตอร์แบบขนาน

สเกลของโอห์มมิเตอร์แบบขนานการกำหนดสเกลค่าความต้านทานจะมีลักษณะตรงกันข้ามกับโอห์มมิเตอร์แบบอนุกรม เมื่อต่อ  $R_x$  พิจารณาหาสเกลได้ดังนี้

1. เมื่อต่อ  $R_x = 0\Omega$  โดยการลัดวงจรที่จุด A และจุด B ทำให้ไม่มีกระแสไฟฟ้าไหลผ่านขดลวดเคลื่อนที่จึงได้ตำแหน่ง  $0\Omega$  อยู่ด้านซ้ายมือของสเกล
2. เมื่อต่อ  $R_x = \infty\Omega$  โดยการเปิดวงจรที่จุด A และจุด B จะปรับศูนย์ด้วย  $R_{Adj}$  เพื่อให้กระแสไฟฟ้ามิเตอร์ไหลเต็มสเกลจึงได้ตำแหน่ง  $\infty\Omega$  อยู่ด้านขวามือของสเกลและหาค่ากระแสไฟฟ้าเต็มสเกลได้ดังสมการ

$$I_m = I_{fs} = \frac{E}{R_{Adj} + R_m} \dots\dots\dots(5.15)$$

จากสมการ (5.15) หาสมการ  $R_{Adj}$  ได้ดังนี้

$$R_{Adj} = \frac{E}{I_{fs}} - R_m \quad \dots\dots\dots(5.16)$$

3. เมื่อ  $R_x$  = ค่าใดๆ จะทำให้กระแสไฟฟ้ามิเตอร์ลดลงจะได้สมการดังนี้

$$I_m = \frac{I_T R_x}{R_x + R_m} \quad \dots\dots\dots(5.17)$$

หากระแสไฟฟ้า  $I_T$  ได้ดังนี้

$$I_T = \frac{E}{R_{Adj} + \frac{R_m R_x}{R_m + R_x}}$$

$$I_T = \frac{E(R_m + R_x)}{R_{Adj}(R_m + R_x) + R_m R_x} \quad \dots\dots\dots(5.18)$$

แทนสมการ (5.18) ในสมการ (5.17)

$$I_m = \frac{E R_x}{R_{Adj} R_m + R_x (R_{Adj} + R_m)} \quad \dots\dots\dots(5.19)$$

#### การกำหนดสเกลของค่าความต้านทาน

1. กำหนดให้ค่าของ  $R_x$  จากค่าน้อยไปหาค่ามากแล้วคำนวณหาค่ากระแสไฟฟ้ามิเตอร์ด้วยสมการ (5.19)
2. แบ่งสเกลออกเป็น 10 ส่วนให้เป็นสเกลของค่ากระแสไฟฟ้ามิเตอร์
3. นำค่า  $R_x$  ที่ได้กำหนดค่าไว้แล้วและค่ากระแสไฟฟ้ามิเตอร์ที่คำนวณได้นำไปเขียนสเกลจะได้ค่าความต้านทานของ  $R_x$  และค่ากระแสไฟฟ้ามิเตอร์อยู่ในสเกลเดียวกัน

**ตัวอย่างที่ 5.5** วงจร โอห์มมิเตอร์แบบขนานรูปที่ 5.7 ขดลวดเคลื่อนที่มี  $R_m = 1k\Omega, I_{fs} = 100\mu A$

และ  $E = 1.5V$  ถ้าให้  $R_x$  มีค่าเท่ากับ  $10\Omega, 50\Omega, 100\Omega, 500\Omega$  และ  $1k\Omega$  จงคำนวณหา

ก) ตัวต้านทาน  $R_{Adj}$

ข) กระแสไฟฟ้ามิเตอร์ตามค่า  $R_x$  ที่กำหนดให้

#### วิธีทำ

ก) หาตัวต้านทาน  $R_{Adj}$

$$\text{จากสมการ (5.16): } R_{Adj} = \frac{E}{I_{fs}} - R_m$$

$$R_{Adj} = \frac{1.5V}{100\mu A} - 1k\Omega = 14k\Omega \dots\dots\#$$

ข) หากกระแสไฟฟ้ามิเตอร์จากสมการ (5.19) :  $I_m = \frac{ER_x}{R_{Adj}R_m + R_x(R_{Adj} + R_m)}$

เมื่อ  $R_x = 10\Omega$

$$I_m = \frac{1.5V \times 10\Omega}{(15k\Omega \times 1k\Omega) + 10\Omega(15k\Omega + 1k\Omega)} = 1.06\mu A \dots\dots\#$$

เมื่อ  $R_x = 50\Omega$

$$I_m = \frac{1.5V \times 50\Omega}{(15k\Omega \times 1k\Omega) + 50\Omega(15k\Omega + 1k\Omega)} = 4.75\mu A \dots\dots\#$$

เมื่อ  $R_x = 100\Omega$

$$I_m = \frac{1.5V \times 100\Omega}{(15k\Omega \times 1k\Omega) + 100\Omega(15k\Omega + 1k\Omega)} = 9.04\mu A \dots\dots\#$$

เมื่อ  $R_x = 500\Omega$

$$I_m = \frac{1.5V \times 500\Omega}{15k\Omega \times 1k\Omega + 500\Omega(15k\Omega + 1k\Omega)} = 32.60\mu A \dots\dots\#$$

เมื่อ  $R_x = 1k\Omega$

$$I_m = \frac{1.5V \times 1k\Omega}{(15k\Omega \times 1k\Omega) + 1k\Omega(15k\Omega + 1k\Omega)} = 48.39\mu A \dots\dots\#$$

#### การออกแบบโอห์มมิเตอร์แบบขนาน

โอห์มมิเตอร์แบบขนานหลายย่านวัดจะแบ่งย่านวัดเป็น  $R \times 1$ ,  $R \times 10$ ,  $R \times 100$  ให้ต่อเนื่องกันตามต้องการโดยมีตัวต้านทาน  $R_s$  ทำหน้าที่จำกัดกระแสไฟฟ้าและต่ออนุกรมกับ  $R_{Adj}$  ที่ทำหน้าที่ปรับศูนย์ดังรูปที่ 5.8 การออกแบบจะพิจารณาดังนี้

1. กำหนดค่าความต้านทานกึ่งกลางสเกลของย่านวัด  $R \times 1$  จะมีค่าดังสมการคือ

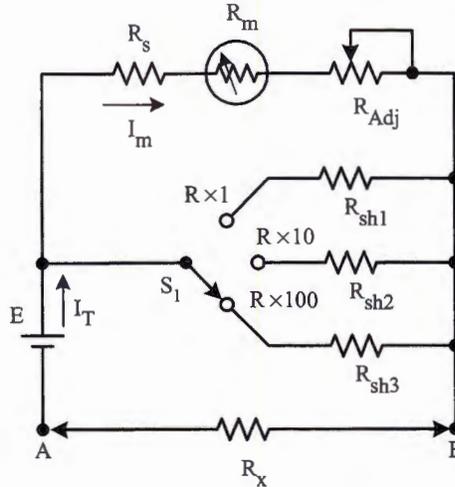
$$R_{h1} = R_{in1} = (R_s + R_m + R_{Adj}) // R_{sh1} \dots\dots\dots(5.20)$$

2. ให้ค่าความต้านทานกึ่งกลางสเกลของย่านวัด  $R \times 10$  เป็น 10 เท่าของย่านวัด  $R \times 1$  ได้สมการดังนี้

$$R_{h2} = 10R_{h1} = R_{in2} = (R_s + R_m + R_{Adj}) // R_{sh2} \dots\dots\dots(5.21)$$

3. ให้ค่าความต้านทานกึ่งกลางสเกลของย่านวัด  $R \times 100$  เป็น 10 เท่าของย่านวัด  $R \times 10$  ได้สมการดังนี้

$$R_{h3} = 10R_{h2} = R_{in3} = (R_s + R_m + R_{Adj}) // R_{sh3} \dots\dots\dots(5.22)$$



รูปที่ 5.8 โอห์มมิเตอร์แบบขนานหลายย่านวัด

ตัวอย่างที่ 5.6 กำหนดให้ขดลวดเคลื่อนที่มี  $R_m = 2k\Omega$ ,  $I_{fs} = 50\mu A$ ,  $R_z = R_s + R_{Adj} = 28k\Omega$

ให้ย่านวัด  $R \times 1$  มีค่าความต้านทานกึ่งกลางสเกลเท่ากับ  $10\Omega$  จงออกแบบโอห์มมิเตอร์แบบขนานหลายย่านวัดรูปที่ 5.8

วิธีทำ

เพราะว่า  $R_h = R_{in} = R_{sh} // (R_m + R_z)$

$$R_h = \frac{R_{sh}(R_m + R_z)}{R_{sh} + R_m + R_z} = \frac{R_{sh}R_m + R_{sh}R_z}{R_{sh} + R_m + R_z}$$

แก้สมการได้  $R_{sh} = \frac{R_h R_m + R_h R_z}{R_m + R_z - R_h}$

ย่านวัด  $R \times 1$  หา  $R_{sh1}$

$$R_{sh1} = \frac{(10\Omega \times 2k\Omega) + (10\Omega \times 28k\Omega)}{2k\Omega + 28k\Omega - 10\Omega} = 10\Omega$$

ย่านวัด  $R \times 10$  หา  $R_{sh2}$

$$R_{h2} = 10R_{h1} = 10 \times 10\Omega = 100\Omega$$

$$R_{sh2} = \frac{(100\Omega \times 2k\Omega) + (100\Omega \times 28k\Omega)}{2k\Omega + 28k\Omega - 100\Omega} = 100\Omega \dots \#$$

ย่านวัด  $R \times 100$  หา  $R_{sh3}$

$$R_{h3} = 10R_{h2} = 10 \times 100\Omega = 1k\Omega$$

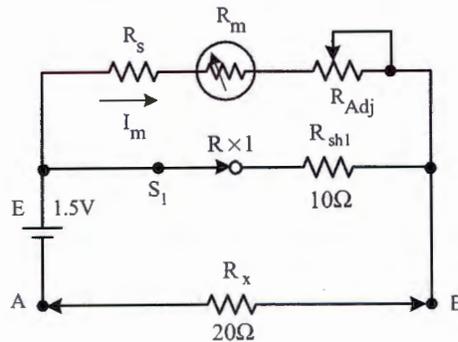
$$R_{sh3} = \frac{(1k\Omega \times 2k\Omega) + (1k\Omega \times 28k\Omega)}{2k\Omega + 28k\Omega - 1k\Omega} = 1k\Omega \dots \#$$

ตัวอย่างที่ 5.7 วงจรโอห์มมิเตอร์แบบขนานจากตัวอย่างที่ 5.6 จงคำนวณหากระแสไฟฟ้ามิเตอร์

- ก) ถ้าวัด  $R_x = 20\Omega$  ด้วยย่านวัด  $R \times 1$   
 ข) ถ้าวัด  $R_x = 200\Omega$  ด้วยย่านวัด  $R \times 10$   
 ค) ถ้าวัด  $R_x = 2k\Omega$  ด้วยย่านวัด  $R \times 100$

วิธีทำ

- ก) หา  $I_m$  เมื่อวัด  $R_x = 20\Omega$  ด้วยย่านวัด  $R \times 1$



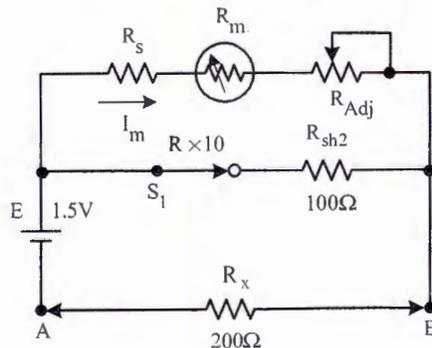
$$R_{pl} = (R_m + R_z) // R_{sh1} = (2k\Omega + 28k\Omega) // 10\Omega = 10\Omega$$

$$E_{pl} = \frac{E}{R_{pl} + R_x} \times R_{pl}$$

$$E_{pl} = \frac{1.5V}{10\Omega + 20\Omega} \times 10\Omega = 0.5V$$

$$I_m = \frac{E_{pl}}{R_m + R_z} = \frac{0.5V}{2k\Omega + 28k\Omega} = 16.66\mu A \dots \#$$

- ข) หา  $I_m$  เมื่อวัด  $R_x = 200\Omega$  ด้วยย่านวัด  $R \times 10$



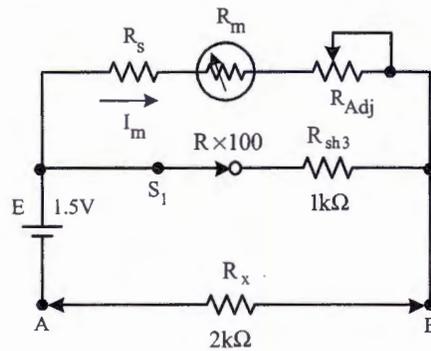
$$R_{pl} = (R_m + R_z) // R_{sh1} = (2k\Omega + 2k\Omega) // 100\Omega = 100\Omega$$

$$E_{pl} = \frac{E}{R_{pl} + R_x} \times R_{pl}$$

$$E_{pl} = \frac{1.5V}{100\Omega + 200\Omega} \times 100\Omega = 0.5V$$

$$I_m = \frac{E_{pl}}{R_m + R_z} = \frac{0.5V}{2k\Omega + 28k\Omega} = 16.66\mu A \dots\dots\#$$

ค) หา  $I_m$  เมื่อวัด  $R_x = 2k\Omega$  ด้วยย่านวัด  $R \times 100$



$$R_{pl} = (R_m + R_z) // R_{sh1} = (2k\Omega + 2k\Omega) // 100\Omega = 100\Omega$$

$$E_{pl} = \frac{E}{R_{pl} + R_x} \times R_{pl}$$

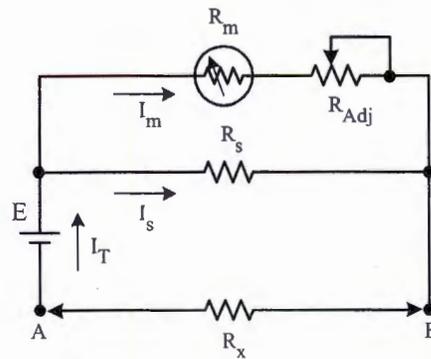
$$E_{pl} = \frac{1.5V}{100\Omega + 200\Omega} \times 100\Omega = 0.5V$$

$$I_m = \frac{E_{pl}}{R_m + R_z} = \frac{0.5V}{2k\Omega + 28k\Omega} = 16.66\mu A \dots\dots\#$$

จากตัวอย่างที่ 5.7 กระแสไฟฟ้ามิเตอร์เท่ากับ  $16.66\mu A$  ทุกย่านวัดหมายความว่า จะกำหนดค่า  $20\Omega$  ไว้ที่ตำแหน่ง 33.32% ของค่าเต็มสเกล :  $\left( \frac{16.66\mu A}{50\mu A} \times 100\% = 33.32\% \right)$  นั่นคือถ้าตั้งย่านวัด  $R \times 1$  มิเตอร์จะชี้ที่ค่า  $20\Omega$  แล้วคูณด้วย 1 จะอ่านค่าตัวต้านทานไม่ทราบค่าได้  $20\Omega$  ถ้าตั้งย่านวัด  $R \times 10$  มิเตอร์จะชี้ที่ค่า  $20\Omega$  แล้วคูณด้วย 10 จะอ่านค่าตัวต้านทานไม่ทราบค่าได้  $200\Omega$  และถ้าตั้งย่านวัด  $R \times 100$  มิเตอร์จะชี้ที่ค่า  $20\Omega$  แล้วคูณด้วย 100 จะอ่านค่าตัวต้านทานไม่ทราบค่าได้  $2k\Omega$  จากดังกล่าวจะเห็นว่าทุกย่านวัดที่หน้าปัดจะใช้สเกลเดียวกันได้

### 5.6 โอห์มมิเตอร์แบบโปเทนชิโอมิเตอร์ (Potentiometer Ohmmeter)

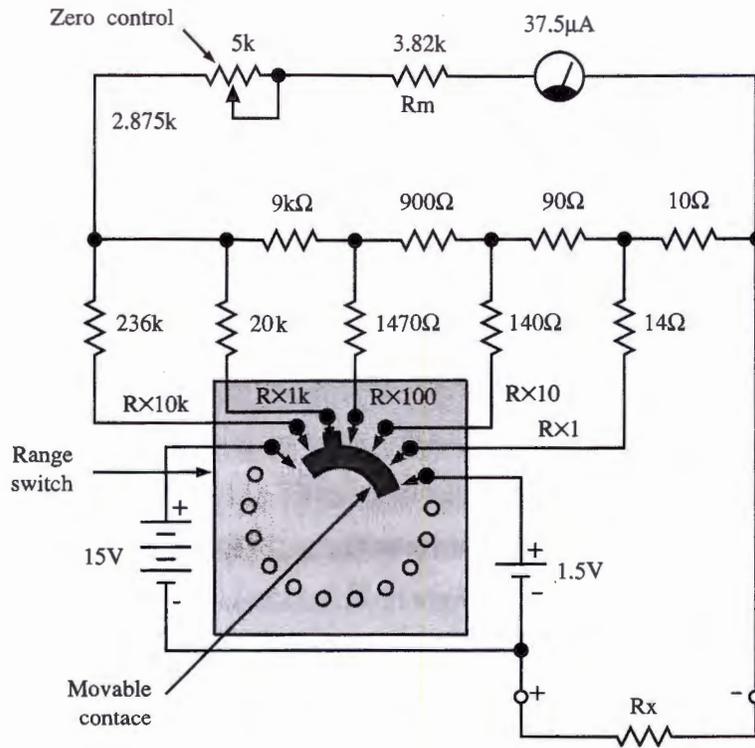
โครงสร้างของโอห์มมิเตอร์แบบโปเทนชิโอมิเตอร์หรือแบบแบ่งแรงดันไฟฟ้าดังวงจรพื้นฐานรูปที่ 5.9 มี  $R_m$  ต่ออนุกรมกับ  $R_{Adj}$  แล้วมาขนานกับตัวต้านทานมาตรฐาน (Standard Resistor :  $R_s$ ) เมื่อลัดวงจรที่จุด A และจุด B แล้วปรับ  $R_{Adj}$  ให้กระแสไฟฟ้าเต็มสเกลจะได้ค่า  $R_x = 0\Omega$  และแรงดันไฟฟ้าตกคร่อมที่  $R_m$  และ  $R_{Adj}$  จะเท่ากับแบตเตอรี่ซึ่งเหมือนกับวงจรโวลต์มิเตอร์



รูปที่ 5.9 วงจรพื้นฐานโอห์มมิเตอร์แบบโปเทนชิโอมิเตอร์

เมื่อต่อ  $R_x =$  ค่าใดๆ จะมีกระแสไฟฟ้า  $I_T$  ไหลผ่านวงจรและกระแสไฟฟ้ามิเตอร์ที่ไหลผ่าน  $R_m$  กับ  $R_{Adj}$  น้อยลง ถ้า  $R_x = \infty\Omega$  จะไม่มีกระแสไฟฟ้าผ่านวงจร ดังนั้น  $\infty\Omega$  จะอยู่ด้านซ้ายมือของสเกลซึ่งลักษณะสเกลจึงเป็นแบบ Back Off Scale เหมือนสเกลของโอห์มมิเตอร์แบบอนุกรม

เพราะว่า  $(R_m + R_{Adj}) \gg R_s$  และการที่  $(R_m + R_{Adj}) // R_s$  ความต้านทานรวมของวงจรขนานจะเท่ากับ  $R_s$  ค่าความต้านทาน  $R_s$  นี้จะเป็นตัวกำหนดค่าความต้านทานกึ่งกลางสเกลของโอห์มมิเตอร์ ดังนั้นเมื่อเพิ่มค่า  $R_s$  เป็น 10 เท่าสเกลเดิมของมิเตอร์จะอ่านค่าได้ 10 เท่าด้วย จะเห็นว่าค่า  $R_s$  จะกำหนดกระแสไฟฟ้าเต็มสเกลและค่าแรงดันไฟฟ้าของแบตเตอรี่เมื่อลัดวงจรที่จุด A และจุด B ในทางปฏิบัติเมื่อขยายย่านวัดเป็น 10 เท่าแล้วค่า  $R_s$  อาจจะไม่เพิ่มเป็น 10 เท่าจากค่า  $R_s$  ของย่านวัดค่าเดิมเพราะเหตุว่าแบตเตอรี่มีค่าความต้านทานภายในด้วย



รูปที่ 5.10 โอห์มมิเตอร์แบบไปเทนซิโอมิเตอร์หลายย่านวัด

จากรูปที่ 5.10 แต่ละย่านวัดของโอห์มมิเตอร์จะใช้ตัวต้านทานมาตรฐานร่วมกัน และค่าความต้านทานจะเพิ่มเป็น 10 เท่า ทำให้ใช้สเกลเดียวกันได้ พิจารณาความต้านทานมาตรฐานของแต่ละย่านวัดได้ดังนี้

ย่านวัด  $R \times 1$  ถึง  $R \times 1k$  จะมีแบตเตอรี่ภายใน 1.5V

$$R_{s(R \times 1)} = 10\Omega$$

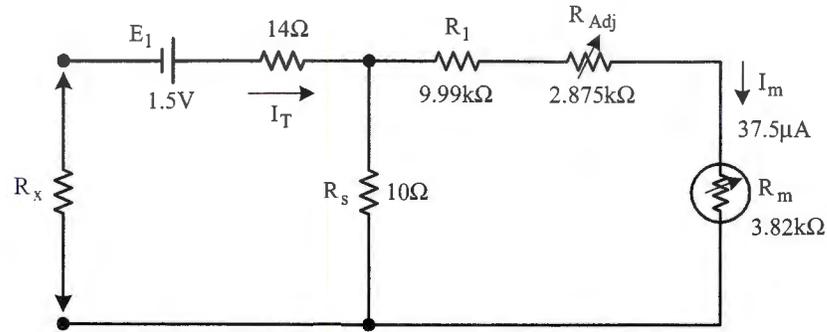
$$R_{s(R \times 10)} = 90\Omega + 10\Omega = 100\Omega$$

$$R_{s(R \times 100)} = 900\Omega + 90\Omega + 10\Omega = 1,000\Omega = 1k\Omega$$

$$R_{s(R \times 1k)} = 9k\Omega + 900\Omega + 90\Omega + 10\Omega = 10,000\Omega = 10k\Omega$$

ย่านวัด  $R \times 10k$  จะมีแบตเตอรี่ภายใน 15V

$$R_{s(R \times 10k)} = 9k\Omega + 900\Omega + 90\Omega + 10\Omega = 10,000\Omega = 10k\Omega$$



รูปที่ 5.11 วงจรย่านวัด  $R \times 1$  ของโอห์มมิเตอร์แบบไปเทนซิโอมิเตอร์รูปที่ 5.10

โอห์มมิเตอร์แบบไปเทนซิโอมิเตอร์รูปที่ 5.11 ขดลวดเคลื่อนที่คาร์บอนวัลมีกระแสไฟฟ้า FSD  $37.5\mu\text{A}$  ความต้านทานขดลวด  $R_m$   $3.82\text{k}\Omega$  ตัวต้านทานปรับศูนย์  $5\text{k}\Omega$  ถ้าแรงดันไฟฟ้าของแบตเตอรี่ปกติจะตั้งค่าไว้ที่  $2.875\text{k}\Omega$   $R_1 = 9\text{k}\Omega + 900\Omega + 90\Omega = 9.99\text{k}\Omega$  และค่าตัวต้านทานมาตรฐานของย่านวัด  $R \times 1$  คือ  $R_s = 10\Omega$  แบตเตอรี่จะมี 2 ชุด คือ  $1.5\text{V}$  ใช้กับทุกย่านวัดยกเว้น  $R \times 10\text{k}\Omega$  และอีกชุดคือ  $15\text{V}$  ใช้กับย่านวัด  $R \times 10\text{k}\Omega$  ตัวต้านทานไม่ทราบค่าต่อที่ขั้ว + และขั้ว - เพราะเหตุว่าโอห์มมิเตอร์เป็นส่วนหนึ่งของมัลติมิเตอร์จึงต้องใช้สายวัดร่วมกับแอมมิเตอร์และโวลต์มิเตอร์

ตัวอย่างที่ 5.8 จากวงจรรูปที่ 5.11 จงคำนวณหากระแสไฟฟ้ามิเตอร์และค่าความต้านทานที่มิเตอร์จะอ่านค่าได้เมื่อตั้งย่านวัด  $R \times 1$  ก)  $R_x = 0\Omega$  ข)  $R_x = 24\Omega$

วิธีทำ

ก) หา  $I_m$  เมื่อ  $R_x = 0\Omega$

$$I_T = \frac{1.5\text{V}}{14\Omega + [10\Omega // (9.99\text{k}\Omega + 2.875\text{k}\Omega + 3.82\text{k}\Omega)]} = 62.516\text{mA}$$

จากหลักการของวงจรแบ่งกระแสไฟฟ้า

$$I_m = 62.516\text{mA} \times \frac{10\Omega}{10\Omega + 16.685\text{k}\Omega}$$

$$I_m = 37.5\mu\text{A} \dots\dots\#$$

จะได้

$$I_{fs} = I_m = 37.5\mu\text{A} \text{ ที่ } 0\Omega \dots\dots\#$$

ข) หา  $I_m$  เมื่อ  $R_x = 24\Omega$

$$I_T = \frac{1.5\text{V}}{24\Omega + 14\Omega + (10\Omega // 16.685\text{k}\Omega)} = 31.254\text{mA}$$

$$I_m = 31.254\text{mA} \times \frac{10\Omega}{10\Omega + 16.685\text{k}\Omega}$$

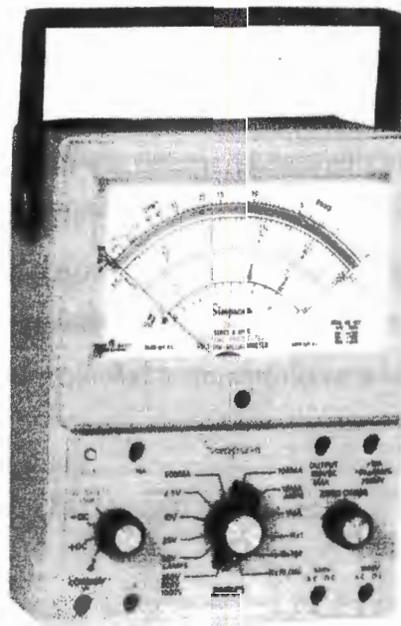
$$I_m = 18.72\mu\text{A} \dots\#$$

จะได้

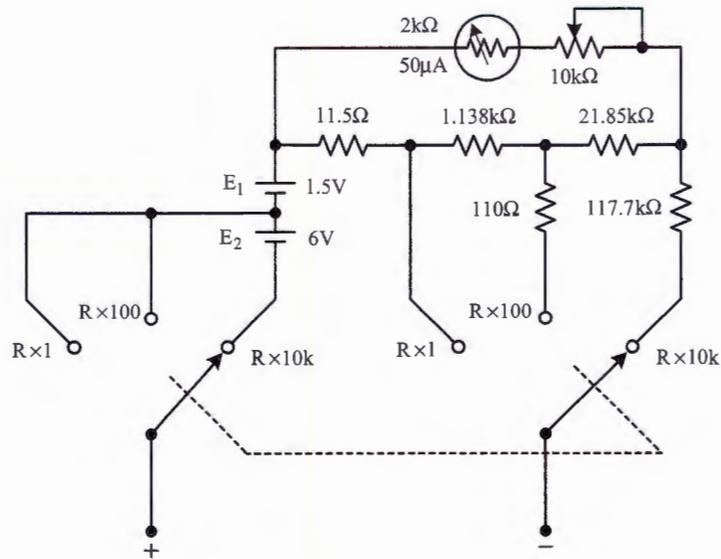
$$I_m = \frac{I_{fs}}{2} = 18.72\mu\text{A} \text{ ที่ } 24\Omega \text{ เป็นค่ากึ่งกลางสเกล}\dots\#$$

### 5.7 มัลติมิเตอร์ (Multimeter)

มัลติมิเตอร์ คือ มิเตอร์อเนกประสงค์ที่มีแอมมิเตอร์ โวลต์มิเตอร์และโอห์มมิเตอร์อยู่รวมกันดังตัวอย่างมัลติมิเตอร์รุ่นหนึ่งที่นิยมใช้ในห้องปฏิบัติการดังรูปที่ 5.12 ซึ่งเป็นของบริษัท Simpson Electric ใช้ขดลวดเคลื่อนที่คาร์บอนที่มีความต้านทานขดลวด  $2\text{k}\Omega$  กระแสไฟฟ้าเต็มสเกล  $50\mu\text{A}$  มีความไวกระแสตรง  $20\text{k}\Omega/\text{V}$  ในส่วนของโอห์มมิเตอร์จะมี 3 ย่านวัดคือ  $R \times 1$ ,  $R \times 100$ , และ  $R \times 10\text{k}$

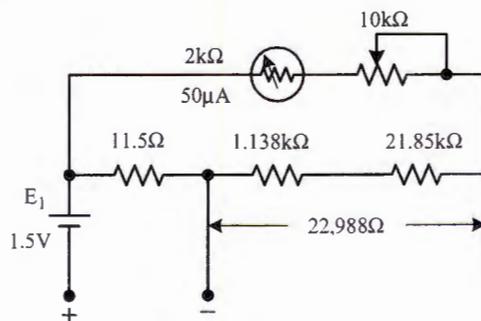


รูปที่ 5.12 มัลติมิเตอร์ของบริษัท Simpson Electric

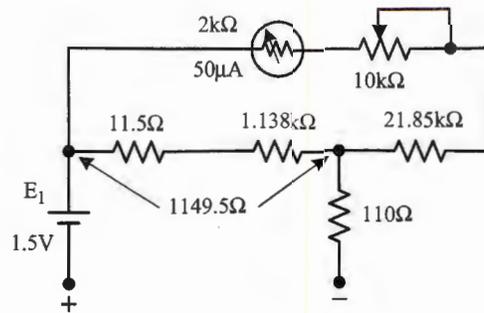


รูปที่ 5.13 วงจรโอห์มมิเตอร์ของบริษัท Simpson Electric

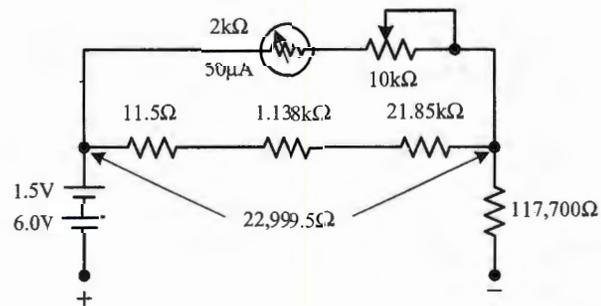
วงจรโอห์มมิเตอร์ของบริษัท Simpson Electric ดังรูปที่ 5.13 ย่านวัด R×1 มีค่าความต้านทานมาตรฐานเท่ากับ 11.5Ω ย่านวัด R×100 มีค่าความต้านทานมาตรฐานเท่ากับ 1149.5Ω (ได้จาก 11.5Ω+11.38Ω=1149.5Ω) จะเห็นว่ามีค่าประมาณ 100 เท่าของย่านวัด R×1 แต่ย่านวัด R×10k มีค่าความต้านทานมาตรฐานเท่ากับ 22,999.5Ω (ได้จาก 11.5Ω+11.38Ω+21,850Ω=22,999.5Ω) แทนที่จะเป็น 10,000 เท่าของย่านวัด R×1 คือ 115,000Ω ทั้งนี้เพราะเมื่อวัดความต้านทาน 115,000Ω เข็มมิเตอร์ไม่ชี้ที่กึ่งกลางสเกลสาเหตุมาจากความต้านทานภายในวงจรมีค่าสูงและแก้ไขด้วยการเพิ่มแรงดันไฟฟ้าของย่านวัด R×10k เป็น 7.5V ด้วย



รูปที่ 5.14 วงจรโอห์มมิเตอร์ย่านวัด R×1 ของบริษัท Simpson Electric



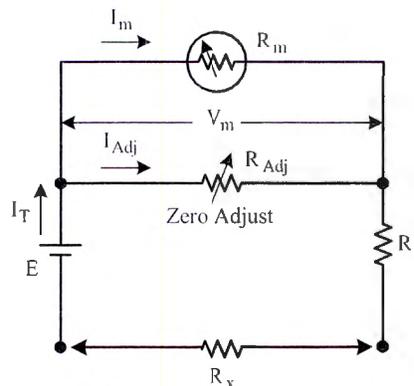
รูปที่ 5.15 วงจร โอห์มมิเตอร์ย่านวัด  $R \times 100$  ของบริษัท Simpson Electric



รูปที่ 5.16 วงจร โอห์มมิเตอร์ย่านวัด  $R < 10k$  ของบริษัท Simpson Electric

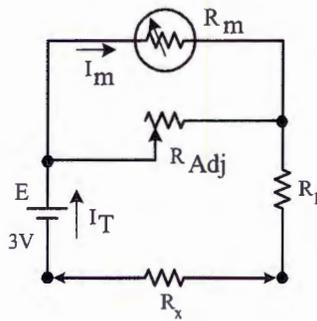
## แบบฝึกหัดที่ 5

- โหม้มมิเตอร์แบบอนุกรมขดลวดเคลื่อนที่มี  $R_m = 50\Omega$ ,  $I_{fs} = 50\mu A$ ,  $E = 3V$  ตัวต้านทานอนุกรม  $R_1 = 30k\Omega$  ขดลวดมีตัวต้านทานขนาน  $R_2 = 50\Omega$  จงคำนวณหาค่าความต้านทานที่วัดได้ ก) ที่ 0FSD ข) ที่ 0.25FSD ค) ที่ 0.5FSD ง) ที่ 0.75FSD
- โหม้มมิเตอร์แบบอนุกรมมีตัวต้านทานมาตรฐาน  $R_1 = 50k\Omega$  ใช้ขดลวดเคลื่อนที่ PMMC มี  $R_m = 100\Omega$ ,  $I_{fs} = 75\mu A$  มิเตอร์มีตัวต้านทานขนาน  $R_2 = 300\Omega$  ให้  $E = 5V$  จงคำนวณหาค่าความต้านทานที่วัดได้ ก) ที่ 0%FSD ข) ที่ 25%FSD ค) ที่ 50%FSD ง) ที่ 75%FSD จ) ที่ 100%FSD
- โหม้มมิเตอร์แบบอนุกรมจากข้อ 1 ถ้าแรงดันไฟฟ้า  $E$  ลดลงเหลือ 2.5V จะปรับศูนย์ด้วย  $R_2$  ให้เข็มมิเตอร์ชี้ FSD จงคำนวณหา
  - ความต้านทานค่าใหม่
  - ความต้านทานที่วัดได้ที่ 0.5FSD และ 0.75FSD
- โหม้มมิเตอร์แบบอนุกรมกำหนดให้ขดลวดเคลื่อนที่มี  $R_m = 100\Omega$ ,  $I_{fs} = 100\mu A$  และ  $E = 4.5V$  จงออกแบบให้เป็น ก) ย่านวัด  $R \times 1k$  ข) ย่านวัด  $R \times 100k$



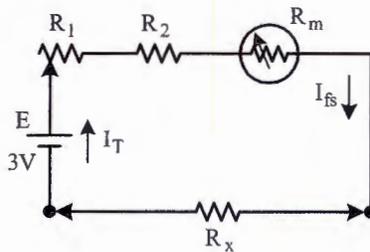
5. โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมขดลวดเคลื่อนที่มี  $R_m = 50\Omega$ ,  $I_{fs} = 1\text{mA}$  และ  $E = 3\text{V}$  ต้องการออกแบบให้มิเตอร์อ่านค่ากึ่งกลางสเกลเท่ากับ  $2\text{k}\Omega$  จงคำนวณหา

- ก) ตัวต้านทาน  $R_{Adj}$  และ  $R_1$
- ข) ค่าสูงสุดของตัวต้านทาน  $R_{Adj}$  ถ้าแรงดันไฟฟ้าของ  $E$  ลดลง 10%
- ค) เปอร์เซนต์ค่าความผิดพลาดเมื่อเข็มมิเตอร์ชี้เต็มสเกล

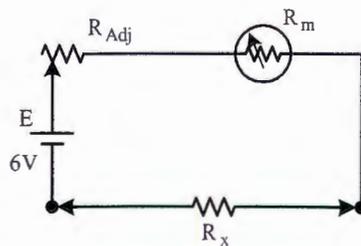


6. โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมให้ขดลวดเคลื่อนที่มี  $R_m = 100\Omega$ ,  $I_{fs} = 1\text{mA}$  และ  $R_z = R_1 + R_2$

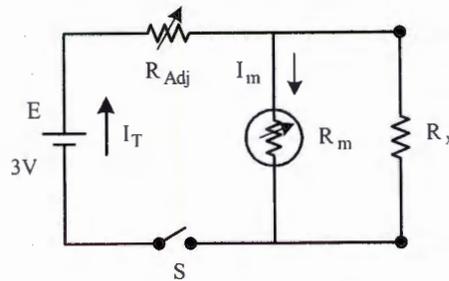
- ก) จงคำนวณหาค่า  $R_z$  และค่าความต้านทานกึ่งกลางสเกล
- ข) จงเขียนสเกลของโอห์มมิเตอร์



7. โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมถ้า PMMC มี  $I_{fs} = 50\mu\text{A}$  จงคำนวณหาค่าความต้านทานเมื่อเข็มมิเตอร์ชี้กึ่งกลางสเกล



8. โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมข้อ 7 ให้ใช้ PMMC ที่มี  $I_{fs} = 1\text{mA}$  และความต้านทานกึ่งกลางสเกล  $6\text{k}\Omega$  ถ้าแรงดันไฟฟ้าของ  $E$  ลดลงเหลือ  $5\text{V}$  เมื่อวัด  $R_x = 6\text{k}\Omega$  มิเตอร์จะอ่านค่าได้เท่าไร
9. โอห์มมิเตอร์แบบอนุกรมให้ขดลวดเคลื่อนที่มี  $R_m = 50\Omega$ ,  $I_{fs} = 50\mu\text{A}$ ,  $R_{Adj} = 50\Omega$  และ  $R_1 = 15\text{k}\Omega$  จงคำนวณหาค่า  $R_x$  ที่วัดได้ที่ตำแหน่ง  $0.75\text{FSD}$  เมื่อ ก)  $E = 1.5\text{V}$  ข)  $E = 1.3\text{V}$
10. โอห์มมิเตอร์แบบขนานมี  $R_m = 5\Omega$ ,  $I_{fs} = 10\text{mA}$  และ  $E = 3\text{V}$  ถ้าต้องการปรับปรุงวงจรโดยการต่อ  $R_{sh}$  ขนานกับขดลวดเคลื่อนที่เพื่อให้เข็มมิเตอร์ชี้ค่า  $0.5\Omega$  ที่กึ่งกลางสเกล จงคำนวณหา  
ก) ค่าความต้านทาน  $R_{sh}$   
ข) ค่าตัวต้านทาน  $R_{Adj}$



11. โอห์มมิเตอร์แบบโพรเทนซิโอมิเตอร์รูปที่ 5.10 ใช้วัดค่า  $R_x = 0\Omega$  จงคำนวณหาค่ากระแสไฟฟ้ามิเตอร์เมื่อวัดด้วยย่านวัด  
ก)  $R \times 100$  ข)  $R \times 10\text{k}$
12. โอห์มมิเตอร์แบบโพรเทนซิโอมิเตอร์รูปที่ 5.10 จงคำนวณหากระแสไฟฟ้ามิเตอร์ถ้าวัดด้วยย่านวัด  $R \times 10$   
ก)  $R_x = 0\Omega$  ข)  $R_x = 70\Omega$  ค)  $R_x = 500\Omega$