

## หน่วยที่ 9

### ตัวต้านทาน

ตัวต้านทาน หรือเรียกว่า “รีซิสเตอร์” (Resistor) หรือ “อาร์” (R) เป็นอุปกรณ์ที่ใช้กันมากในวงจรอิเล็กทรอนิกส์ เช่น วงจรขยายเสียง, วงจรวิทยุ, เครื่องรับโทรทัศน์และเครื่องใช้ไฟฟ้าอื่นๆ ตัวต้านทานจะมีหน้าที่เป็นตัวจำกัดการไหลของกระแสไฟฟ้าและแรงเคลื่อนไฟฟ้า ตามจุดต่างๆ ที่กำหนดไว้ในวงจร

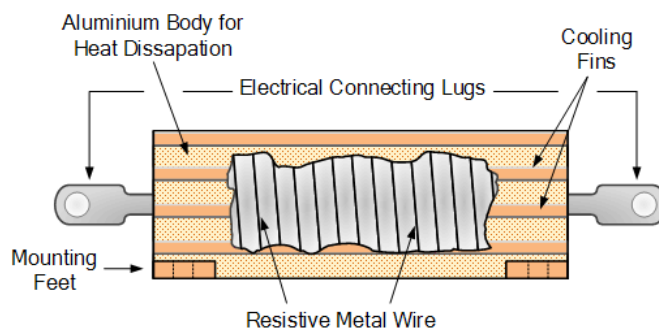
#### 9.1 ชนิดของตัวต้านทาน

เมื่อพิจารณาถึงตัวต้านทานให้ดีแล้ว เราพอที่จะแบ่งชนิดของตัวต้านทานได้เป็น 2 ชนิด คือ แบ่งตามวัสดุที่ใช้ทำและแบ่งตามการใช้งาน

##### 9.1.1 ชนิดของตัวต้านทานที่แบ่งตามวัสดุที่ใช้ทำ

ตัวต้านทานที่แบ่งตามวัสดุที่ใช้ทำนั้นมีอยู่ 2 ชนิด คือ วัสดุประเภทโลหะ (Metallic) และวัสดุประเภทอโลหะ (Non-Metallic)

1. วัสดุประเภทโลหะ : ที่ใช้ทำตัวต้านทานนี้ ส่วนมากจะใช้เส้นลวดขนาดเล็กๆ หรือ แถบลวด (Ribbon) พันบนฉนวนที่เป็นแกนของตัวต้านทาน และที่ปลายทั้งสองข้างของขดลวดจะต่อขาออกมาใช้งาน แล้วเคลือบด้วยฉนวนอีกทีหนึ่ง

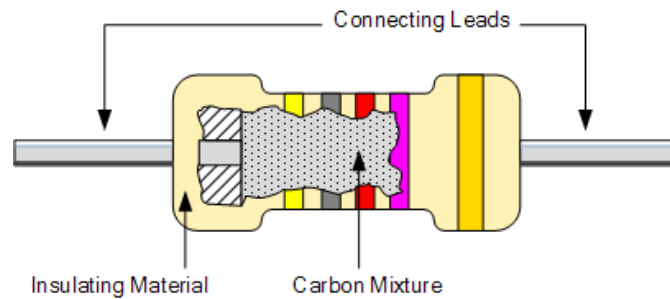


รูปที่ 9.1 แสดงตัวต้านทานที่ทำมาจากวัสดุประเภทโลหะ

ที่มา : <https://www.electronics-tutorials.ws>

รูปที่ 9.1 แสดงตัวต้านทานที่ทำมาจากวัสดุประเภทโลหะ ตัวต้านทานที่ใช้เส้นลวดพันแล้วทำให้เกิดค่าความต้านทานนี้ ส่วนมากจะเป็นพวกไวร์วาวด์รีซิสเตอร์ (Wire Wound Resistors) ตัวต้านทานแบบนี้จะมีค่าความต้านทานที่แน่นอน และค่าความคลาดเคลื่อนน้อยที่สุด แต่จะเป็นตัวต้านทานที่มีขนาดใหญ่และอัตราทนกำลังไฟฟ้า (Watt) ได้สูง

2. **วัสดุประเภทโลหะ** : ที่ใช้ทำตัวต้านทานนี้ ได้แก่ คาร์บอน (Carbon) หรือกราไฟต์ (Graphite) ที่อัดตัวกันแน่นเป็นแท่ง และใช้ฉนวนหุ้มเพื่อป้องกันความชื้น แล้วต่อขาออกมาใช้งาน จากคุณสมบัติเฉพาะตัวของผงคาร์บอนและกราไฟต์ที่มีค่าความต้านทานสูงมากๆ นี้ จึงสามารถนำมาใช้ทำเป็นตัวต้านทานที่มีค่าสูงๆ ได้ แต่จะมีขนาดเล็กกลง



รูปที่ 9.2 แสดงคาร์บอน รีซิสเตอร์ (Carbon Resistor)

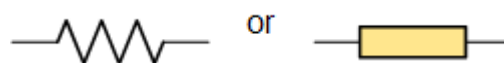
ที่มา : <https://www.electronics-tutorials.ws>

รูปที่ 9.2 แสดงคาร์บอน รีซิสเตอร์ (Carbon Resistor) ตัวต้านทานประเภทนี้ จะมีค่าความคลาดเคลื่อนของความต้านทานมาก และอัตราทนกำลังไฟฟ้าได้ไม่สูงมากนัก

### 9.1.2 ชนิดของตัวต้านทานที่แบ่งตามการใช้งาน

ตัวต้านทานในการใช้งานของวงจรีเล็กทรอนิกส์ แบ่งเป็นชนิดต่างๆ ดังรายละเอียดที่จะกล่าวถึงต่อไป โดยไม่ถือว่าตัวต้านทานนั้น จะทำมาจากวัสดุประเภทโลหะหรืออโลหะก็ตาม ซึ่งสามารถแบ่งได้ดังนี้

1. **ตัวต้านทานชนิดค่าคงที่ (Fixed Resistors)** คือตัวต้านทานชนิดที่มีค่าคงที่แน่นอนไม่สามารถแปลงเปลี่ยนค่าความต้านทานของตัวมันได้ โดยมากแล้วตัวต้านทานชนิดนี้จะมีชื่อเรียกตามวัสดุที่นำมาสร้าง เช่น คาร์บอน, ฟิล์มคาร์บอน, ฟิล์มโลหะ หรือไวร์วาวด์ เป็นต้น



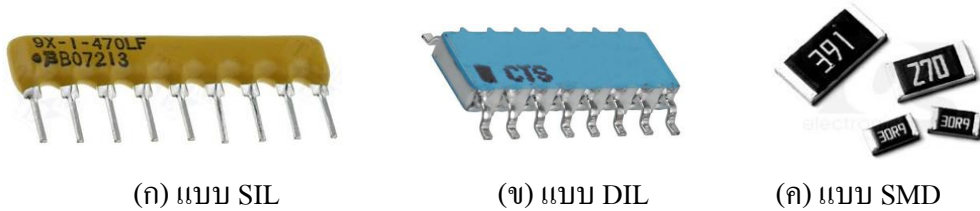
(ง) สัญลักษณ์

รูปที่ 9.3 แสดงตัวต้านทานชนิดค่าคงที่และสัญลักษณ์

ที่มา : <https://www.electronics-tutorials.ws>

รูปที่ 9.3 แสดงตัวต้านทานชนิดค่าคงที่และสัญลักษณ์ ได้แก่ ชนิดคาร์บอน, ชนิดฟิล์ม และชนิดไวร์วาวด์ สัญลักษณ์ของตัวต้านทานชนิดค่าคงที่ (Fixed Resistors) จะมีหลายแบบ ตามมาตรฐานที่กำหนดขึ้น

ในปัจจุบันอุปกรณ์ เครื่องมือเครื่องใช้ทางไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์มีขนาดเล็กลง ทำให้ตัวต้านทานชนิดค่าคงที่ที่ถูกปรับเปลี่ยนรูปแบบให้มีขนาดเล็กลงตามไปด้วย เพื่อให้เหมาะสม เกิดความสะดวกต่อการนำไปใช้งานและทันกับเทคโนโลยีสมัยใหม่



(ก) แบบ SIL

(ข) แบบ DIL

(ค) แบบ SMD

รูปที่ 9.4 แสดงตัวต้านทานชนิดค่าคงที่แบบใหม่

ที่มา : พันธุ์ศักดิ์ พุฒิमानิตพงศ์, 2557 : 189

รูปที่ 9.4 แสดงตัวต้านทานชนิดค่าคงที่แบบใหม่ ได้แก่ แบบจัดกลุ่มขาเรียงด้านเดียว หรือ SIL (Single in Line) แบบจัดกลุ่มขาเรียงสองด้าน หรือ DIL (Dual in Line) และแบบแปะติด SMD (Surface Mounted Devices) เป็นต้น

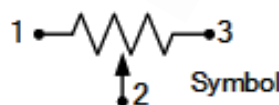
**2. ตัวต้านทานชนิดเปลี่ยนค่าได้ (Variable Resistors)** คือตัวต้านทานชนิดที่สามารถเปลี่ยนค่าความต้านทานได้โดยการไขแกนหมุน (แบบวงแหวน) หรือเลื่อนแกน (แบบสไลด์) วัสดุที่ใช้ในการทำตัวต้านทานชนิดนี้ คือ ชนิดคาร์บอน (Carbon) หรือชนิดเส้นลวด (Wire Wound) ถ้าใช้กับวงจรที่กระแสสูง วัสดุที่ใช้จะเป็นแบบเส้นลวด ถ้าใช้กับวงจรกระแสต่ำจะใช้กับวัสดุประเภทคาร์บอน



(ก) แบบวงแหวน

(ข) แบบสไลด์

(ค) โครงสร้างแบบวงแหวน



(ง) สัญลักษณ์

รูปที่ 9.5 แสดงตัวความต้านทานชนิดเปลี่ยนค่าได้

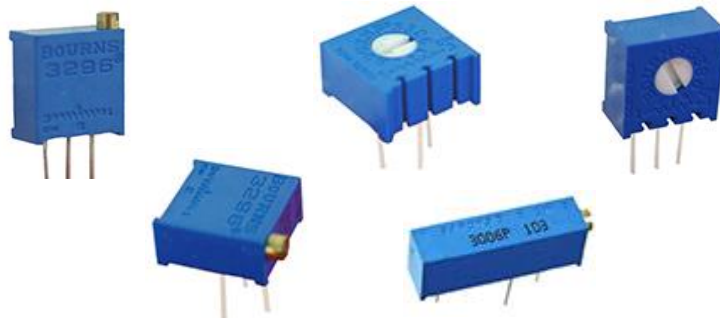
ที่มา : <https://www.electronics-tutorials.ws>

รูปที่ 9.5 แสดงตัวความต้านทานชนิดเปลี่ยนค่าได้ แบบแกนหมุน (วงแหวน) และแบบเลื่อนแกน (แบบสไลด์) ตัวต้านทานชนิดเปลี่ยนค่าได้แบ่งออกเป็น 3 แบบ คือ

- ชนิดแบบ A การเปลี่ยนค่าความต้านทานโดยการหมุนแกนนั้นจะไม่เป็นลักษณะเชิงเส้น (Nonlinear) ค่าความต้านทานจะค่อยๆ เพิ่มขึ้นอย่างช้าๆ และจะเพิ่มขึ้นอย่างมากเมื่อการหมุนแกนเกือบถึงปลายสุด ซึ่งการเพิ่มขึ้นของความต้านทานนี้จะเป็นแบบอัตราทวีคูณ หรือบางที่เรียกว่าแบบล็อกสเกล (Log Scale) ส่วนมากใช้สำหรับเป็นตัวปรับความดังของเครื่องขยายเสียง ที่เรียกว่าวอลลุ่ม (Volume) เช่น VR 10 kA , VR 50 kA, VR 100 kA เป็นต้น

- ชนิด B การเปลี่ยนค่าความต้านทานแบบนี้จะมีลักษณะที่เป็นเชิงเส้น (Linear Scale) ค่าความต้านทานมีการเปลี่ยนแปลงไปจะมีค่าที่สม่ำเสมอ เป็นอัตราส่วน โดยตรงกับการหมุนแกน นิยมใช้เป็นตัวปรับเสียงทุ้ม (Bass) และเสียงแหลม (Treble) ในเครื่องขยายเสียง เช่น VR 50 kB, VR 100 kB, VR 500 kB เป็นต้น ซึ่งจะสังเกตได้จากตัวอักษร B ที่พิมพ์ติดไว้

- ชนิด MN การเปลี่ยนค่าความต้านทานทั้งข้างซ้ายและขวาจะเท่ากัน ถูกออกแบบมาใช้เป็นตัวสำหรับการปรับเสียงลำโพงซ้าย-ขวา (Balance) ในระบบสเตอริโอ



รูปที่ 9.6 แสดงทริมพอท

ที่มา : <https://www.srt.co.th>

รูปที่ 9.6 แสดงทริมพอท (TRIMPOT) หรือวอลลุ่มเกือกม้า ถูกออกแบบมาเพื่อใช้งานบนแผ่นปริ้นซ์ของวงจรได้เลย โดยไม่ต้องมีแกนหมุนยื่นออกมา เพื่อปรับค่าความต้านทานแต่จะใช้ไขควงช่วยในการปรับเปลี่ยนตำแหน่งความต้านทานแทน

**3. ตัวต้านทานชนิดปรับแต่งค่าได้ (Adjustable Resistors)** คือตัวต้านทานที่สามารถปรับตำแหน่งตามค่าที่ต้องการได้ ซึ่งจะใช้ได้เฉพาะค่าใดค่าหนึ่งที่ปรับไว้เท่านั้น โดยมากเป็นตัวต้านทานชนิดแบบไวร์วาวด์ และที่บนตัวของตัวต้านทานชนิดนี้จะมีปลอกโลหะสวมอยู่สามารถเลื่อนตำแหน่งเพื่อให้ได้ค่าความต้านทานที่ต้องการได้ เสร็จแล้วขันสกรูล็อกให้จุดสัมผัสของปลอกโลหะกดลงบนขดลวดความต้านทานให้แน่น เพื่อป้องกันการอาร์คของหน้าสัมผัส



(ก) รูปร่าง



(ข) สัญลักษณ์

รูปที่ 9.7 ตัวต้านทานชนิดปรับแต่งค่าได้และสัญลักษณ์

ที่มา : พันธุ์ศักดิ์ พุฒิमानิตพงษ์, 2557 : 191

รูปที่ 9.7 ตัวต้านทานชนิดปรับแต่งค่าได้และสัญลักษณ์ เป็นตัวต้านทานชนิดไวร์วาวด์ โดยพันเส้นลวดโลหะรอบแกนเซรามิกรูปทรงกระบอก มีส่วนหนึ่งของเส้นลวดไม่ได้หุ้มฉนวน ขาที่สามเป็นปอกโลหะสวมล้อมรอบ มีส่วนหนึ่งสัมผัสกับเส้นลวดไม่ได้หุ้มฉนวนบนตัวต้านทาน สามารถปรับเลื่อนไปมาได้ตามที่เราต้องการ มีสกรูขันยึดปอกโลหะให้สัมผัสแน่นกับเส้นลวดที่ตัวต้านทาน เพื่อป้องกันการเลื่อนเปลี่ยนตำแหน่ง

4. ตัวต้านทานชนิดแบ่งค่าได้ (Tapped Resistors) คือตัวต้านทานชนิดไวร์วาวด์ แต่ตัวต้านทานนี้อาจถูกแท็ปขดลวดความต้านทานออกมาเป็นค่าความต้านทานสองหรือสามค่าได้ ซึ่งจะต่างจากตัวต้านทานชนิดปรับค่าได้ตรงที่ไม่มีปอกโลหะสวม



(ก) รูปร่าง



(ข) สัญลักษณ์

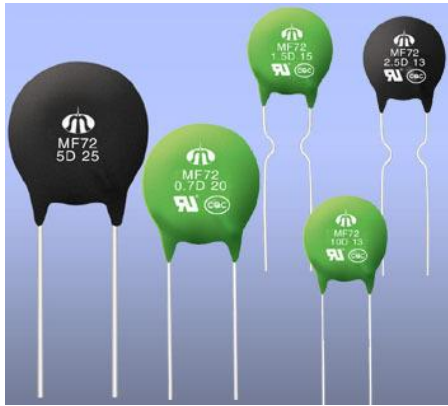
รูปที่ 9.8 ตัวต้านทานชนิดแบ่งค่าได้และสัญลักษณ์

ที่มา : พันธุ์ศักดิ์ พุฒิमानิตพงษ์, 2557 : 190

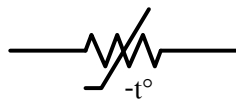
รูปที่ 9.8 ตัวต้านทานชนิดแบ่งค่าได้และสัญลักษณ์ เป็นตัวต้านทานที่ผลิตขึ้นมาใช้งาน แต่ละตัวมีค่าคงที่ตายตัว เช่นเดียวกับตัวต้านทานชนิดค่าคงที่ แต่แยกจำนวนขาออกมาจากตัวต้านทานเพิ่มขึ้นมากกว่า 2 ขาขึ้นไป เช่น 3 ขา 4 ขา และ 5 ขา เป็นต้น

5. ตัวต้านทานชนิดพิเศษ (Special Resistors) คือตัวต้านทานที่มีการเปลี่ยนแปลงค่าตามอุณหภูมิและความเข้มของแสงที่มาตกกระทบตัวต้านทานนี้ อันได้แก่ เทอร์มิสเตอร์ (Thermistor) และ แอลดีอาร์ (LDR : Light Dependent Resistor)

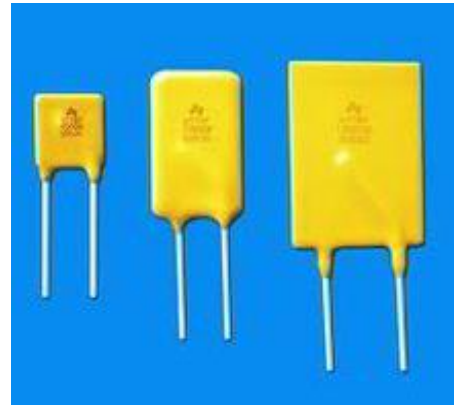
เทอร์มิสเตอร์ (Thermistor) เป็นอุปกรณ์ที่ไวต่อการเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิที่เปลี่ยนแปลง กล่าวคือ ค่าความต้านทานในตัวมันจะเปลี่ยนไปกับอุณหภูมิที่เปลี่ยนแปลง



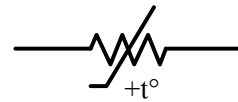
(ก) รูปร่างของ NTC



(ค) สัญลักษณ์ของ NTC



(ข) รูปร่างของ PTC



(ง) สัญลักษณ์ของ PTC

รูปที่ 9.9 แสดงเทอร์มิสเตอร์และสัญลักษณ์

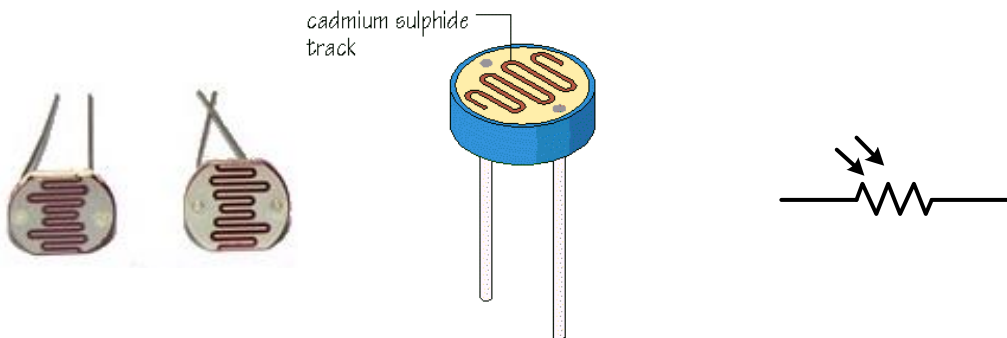
ที่มา : <http://www.globaldevices.in>

รูปที่ 9.9 แสดงเทอร์มิสเตอร์และสัญลักษณ์ เทอร์มิสเตอร์ จะมีอยู่ 2 ประเภท แบ่งตาม ส.ป.ส. ของอุณหภูมิ (Temperature Coefficient) คือ

1. NTC (Negative Temperature Coefficient) คือ เมื่ออุณหภูมิเพิ่มขึ้น ค่าความต้านทาน จะลดลง

2. PTC (Positive Temperature Coefficient) คือ เมื่ออุณหภูมิเพิ่มขึ้น ค่าความต้านทาน จะเพิ่มสูงขึ้นตามไปด้วย

**แอลดีอาร์ (LDR : Light Dependent Resistor)** คือตัวต้านทานที่ไวต่อแสง กล่าวได้คือ ค่าความต้านทานของแอลดีอาร์จะเปลี่ยนแปลงตามความเข้มของแสงที่ตกกระทบ



(ก) รูปร่าง

(ข) โครงสร้าง

(ค) สัญลักษณ์

รูปที่ 9.10 แสดงรูปร่าง โครงสร้างและสัญลักษณ์ของแอลดีอาร์

ที่มา : [www.societyofrobots.com](http://www.societyofrobots.com)

รูปที่ 9.10 แสดงรูปร่าง โครงสร้างและสัญลักษณ์ของแอลดีอาร์ ในบางครั้งเราเรียกตัวแอลดีอาร์ว่า โฟโตริซิสเตอร์ (Photo Resistor) เป็นตัวต้านทานที่ทำมาจากสารแคดเมียมซัลไฟด์ (CdS : Cadmium Sulfide) หรือ แคดเมียมซีลีไนด์ (CdSe : Cadmium Selenide) ค่าความต้านทานของแอลดีอาร์จะเปลี่ยนไปตามแสงที่มากกระทบ คือ ถ้าแสงมาตกกระทบน้อย ค่าความต้านทานจะสูง ถ้าแสงมาตกกระทบมาก ค่าความต้านทานจะต่ำ

## 9.2 การอ่านค่าความต้านทาน

ตัวต้านทานที่ผลิตขึ้นมาใช้งานทุกตัว ต้องมีค่าความต้านทานบอกไว้ เพื่อให้ทราบค่าความต้านทานของตัวต้านทานตัวนั้น เพื่อให้เราสามารถเลือกค่าไปใช้งานได้ง่ายและถูกต้อง การบอกค่าความต้านทานบอกได้หลายวิธี เช่นบอกเป็นตัวเลข ตัวอักษรและแถบสี เป็นต้น

### 9.2.1 หน่วยของความต้านทาน

ค่าความต้านทานหรือเรียกว่า “รีซิสแตนซ์” (Resistance) ของตัวต้านทานนี้ จะมีหน่วยเบื้องต้นในการวัดเป็น โอห์ม (Ohm :  $\Omega$ ) ความหมาย “โอห์ม” คือ เกิดจากตัวต้านทานที่ยอมให้กระแสไหลผ่านได้ 1 แอมป์ มีแรงเคลื่อนไฟฟ้า 1 โวลต์ ตกคร่อมตัวต้านทานนี้

แต่ค่าความต้านทานที่ใช้ในวงจรมีหลายขนาด ตั้งแต่ค่าต่ำสุดจนถึงสูงสุด จำเป็นต้องมีหน่วยของความต้านทาน เพื่อช่วยในการอ่านและสะดวกในการใช้งาน หน่วยของความต้านทาน (Unit of Resistance) มีดังนี้

1,000 $\Omega$	เท่ากับ	1 k $\Omega$ (kilo Ohm)
10,000 $\Omega$	เท่ากับ	10 k $\Omega$
100,000 $\Omega$	เท่ากับ	100 k $\Omega$
1,000,000 $\Omega$	เท่ากับ	1,000 k $\Omega$ หรือ 1 M $\Omega$ (Mega Ohm)

### 9.2.2 การอ่านค่าความต้านทานแบบต่างๆ

การบอกค่าความต้านทานบอกได้หลายวิธี ได้แก่ บอกค่าความต้านทานโดยตรง บางตัวบอกค่าความต้านทานไว้เป็นตัวเลขและตัวอักษร บางแบบแสดงค่าความต้านทานด้วยรหัสสี

**1. การอ่านความต้านทานจากรหัสสี** แบ่งออกได้เป็น 2 แบบ คือ แบบ 4 แถบสีและแบบ 5 แถบสี การอ่านค่าความต้านทานออกมามีรายละเอียดที่แตกต่างกัน ค่ารหัสสีที่ระบายไว้บอกทั้งค่าความต้านทานและค่าผิดพลาด จะต้องแปลงรหัสสีที่กำกับไว้กลับมาเป็นตัวเลขทั้งหมด รหัสสีที่บอกไว้สามารถนำมาแทนเป็นตัวเลขได้ทั้งค่าตัวตั้ง ค่าตัวคูณ และค่าผิดพลาด นำตัวเลขมาแทนลงไปให้ถูกต้องตามค่าสีที่กำหนด พร้อมทั้งจัดค่าและจัดหน่วยให้เหมาะสม

ตารางที่ 9.1 การอ่านค่าความต้านทานแบบ 4 แถบสี

สี	แถบสีที่ 1	แถบสีที่ 2	แถบสีที่ 3	แถบสีที่ 4	
	ค่าตัวเลข	ค่าตัวเลข		ค่าผิดพลาด	อักษร
ดำ	0	0	1		
น้ำตาล	1	1	10	± 1%	F
แดง	2	2	100	± 2%	G
ส้ม	3	3	1,000		
เหลือง	4	4	10,000		
เขียว	5	5	100,000	± 0.5%	D
น้ำเงิน	6	6	1,000,000	± 0.25%	C
ม่วง	7	7	10,000,000	± 0.1%	B
เทา	8	8		± 0.05%	A
ขาว	9	9			
ทอง			0.1	± 5%	J
เงิน			0.01	± 10%	K
ไม่มีสี				± 20%	M

แถบสีที่	1	2	3	4
สีแสดง	แดง	ดำ	ดำ	เงิน
ค่าตัวเลข	2	0	×1	± 10%
ค่าอ่านได้	20 × 1 = 20 Ω			
ค่าผิดพลาด	± 10%			

แถบสีที่	1	2	3	4
สีแสดง	แดง	ม่วง	แดง	ทอง
ค่าตัวเลข	2	7	×100	± 5%
ค่าอ่านได้	27 × 100 = 2,700 Ω = 2.7 kΩ			
ค่าผิดพลาด	± 5%			

ที่มา : พันธุ์ศักดิ์ พุฒิमानิตพงศ์, 2557 : 200-201



ตารางที่ 9.2 การอ่านค่าความต้านทานแบบ 5 แถบสี

สี	แถบสีที่ 1	แถบสีที่ 2	แถบสีที่ 3	แถบสีที่ 4	แถบสีที่ 5	
	ค่าตัวเลข	ค่าตัวเลข	ค่าตัวเลข		ค่าตัวคูณ (เติมจำนวนศูนย์)	ค่าผิดพลาด
ดำ	0	0	0	1		
น้ำตาล	1	1	1	10	± 1%	F
แดง	2	2	2	100	± 2%	G
ส้ม	3	3	3	1,000		
เหลือง	4	4	4	10,000		
เขียว	5	5	5	100,000	± 0.5%	D
น้ำเงิน	6	6	6	1,000,000	± 0.25%	C
ม่วง	7	7	7	10,000,000	± 0.1%	B
เทา	8	8	8		± 0.05%	A
ขาว	9	9	9			
ทอง				0.1	± 5%	J
เงิน				0.01	± 10%	K

1.

แถบสีที่	1	2	3	4	5
สีแสดง	แดง	ดำ	ดำ	ทอง	แดง
ค่าตัวเลข	2	0	0	×0.1	± 2%
ค่าอ่านได้	$200 \times 0.1 = 20 \Omega$				
ค่าผิดพลาด	± 2%				

2.

แถบสีที่	1	2	3	4	5
สีแสดง	เขียว	ม่วง	น้ำเงิน	แดง	น้ำตาล
ค่าตัวเลข	5	7	6	×100	± 1%
ค่าอ่านได้	$576 \times 100 = 57,600 \Omega = 57.6 \text{ k}\Omega$				
ค่าผิดพลาด	± 1%				

ที่มา : พันธุ์ศักดิ์ พุฒิमानิตพงศ์, 2557 : 202-203

2. การอ่านค่าความต้านทานโดยตรง ตัวต้านทานที่บอกค่าออกมาโดยตรง จะพิมพ์ค่าความต้านทานลงบนตัวต้านทานตามค่าความต้านทานของตัวต้านทานตัวนั้น พร้อมทั้งแสดงหน่วยกำกับไว้เป็น  $\Omega$ ,  $k\Omega$  หรือ  $M\Omega$  บางครั้งมีค่าการทนกำลังไฟฟ้า และค่าเปอร์เซ็นต์ความผิดพลาดกำกับไว้ด้วยก็ได้ ตัวต้านทานบางแบบอาจใช้ตัวอักษรกำกับไว้บอกค่าเปอร์เซ็นต์ความผิดพลาดแทนตัวเลข มีตัวอักษรภาษาอังกฤษที่ใช้บอกค่า 9 ตัว ได้แก่ A, B, C, D, F, G, J, K และ M มีความหมายความผิดพลาด ตามตารางที่ 9.3

ตารางที่ 9.3 ค่าเปอร์เซ็นต์ความผิดพลาดแสดงด้วยตัวอักษรภาษาอังกฤษ

ตัวอักษร	ค่าความผิดพลาด (%)
A	$\pm 0.05\%$
B	$\pm 0.1\%$
C	$\pm 0.25\%$
D	$\pm 0.5\%$
F	$\pm 1\%$
G	$\pm 2\%$
J	$\pm 5\%$
K	$\pm 10\%$
M	$\pm 20\%$

ที่มา : พันธุ์ศักดิ์ พุฒิमानิตพงศ์, 2557 : 194

ตัวอย่างที่ 9.1 จงอ่านค่าความต้านทานของตัวต้านทานที่บอกค่าไว้โดยตรงต่อไปนี้

- 470  $k\Omega$  = ความต้านทาน 470  $k\Omega$
- 2  $M\Omega$  K = ความต้านทาน 2  $M\Omega$  ค่าผิดพลาด  $\pm 10\%$
- 10W 200 $\Omega$  J = ทนกำลังไฟฟ้าได้ 10 W ความต้านทาน 200  $\Omega$  ค่าผิดพลาด  $\pm 5\%$
- 20W 390  $k\Omega$  K = ทนกำลังไฟฟ้าได้ 20 W ความต้านทาน 390  $k\Omega$  ค่าผิดพลาด  $\pm 10\%$

การบอกค่าความต้านทานบางแบบ จะใช้ตัวอักษรร่วมแสดงการบอกด้วย นอกจากใช้บอกค่าเปอร์เซ็นต์ความผิดพลาดแล้ว ยังแสดงค่าไว้ในรูปจุดทศนิยมของเลขฐานสิบ พร้อมทั้งบอกหน่วยความต้านทานในรูปตัวคูณร่วมด้วย ตัวอักษรที่นิยมใช้ คือ R, K, M และ E ตัวอักษรเหล่านี้เมื่ออยู่หน้า อยู่กลาง หรืออยู่หลัง ตัวอักษรแสดงค่าเป็นจุดทศนิยม นอกจากนั้นยังแสดงเป็นตัวคูณ (จำนวนเลขศูนย์ที่เติมเข้าไป) ตัวอักษรแต่ละตัวมีความหมายดังนี้

ตัวอักษร R มีค่าเป็นตัวคูณ =  $\times 1$

ตัวอักษร K มีค่าเป็นตัวคูณ =  $\times 10^3$

ตัวอักษร M มีค่าเป็นตัวคูณ =  $\times 10^6$

ตัวอักษร E แทนเครื่องหมาย =  $\Omega$

**ตัวอย่างที่ 9.2** จงอ่านค่าความต้านทานของตัวต้านทานที่บอกค่าไว้โดยตรงต่อไปนี้

1M0 = ความต้านทาน 1 M $\Omega$

4R7 K = ความต้านทาน 4.7  $\Omega$  ค่าผิดพลาด  $\pm 10\%$

2W 2K2 E = ทนกำลังไฟฟ้า 2 W ความต้านทาน 2.2 k $\Omega$

430E 3W J = ความต้านทาน 430  $\Omega$  ทนกำลังไฟฟ้าได้ 3 W ค่าผิดพลาด  $\pm 5\%$

0E25 10W J = ความต้านทาน 0.25  $\Omega$  ทนกำลังไฟฟ้าได้ 10 W ค่าผิดพลาด  $\pm 5\%$

**3. การอ่านค่าความต้านทานจากตัวเลขและตัวอักษร** ตัวต้านทานบางแบบเขียนตัวเลขและตัวอักษรกำกับไว้ ไม่ได้บอกค่าความต้านทานออกมาโดยตรง เพราะค่าที่แสดงไว้บนตัวต้านทานบอกค่าออกมาในรูปรหัส ต้องนำมาแปลงรหัสให้กลับมาเป็นค่าความต้านทานก่อนที่จะอ่านค่าออกมา การอ่านค่ามีหลายวิธีแตกต่างกันไป

(ก) ตัวต้านทานทั่วไป

(ข) ตัวต้านทานแบบ SIL

(ค) ตัวต้านทานแบบแปะติด SMD

รูปที่ 9.11 การอ่านค่ารหัสตัวต้านทานแบบตัวเลข 3 ตัว

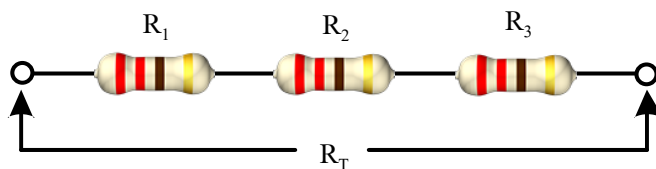
ที่มา : พันธุ์ศักดิ์ พุฒิमानิตพงษ์, 2557 : 196

### 9.3 การต่อตัวต้านทาน

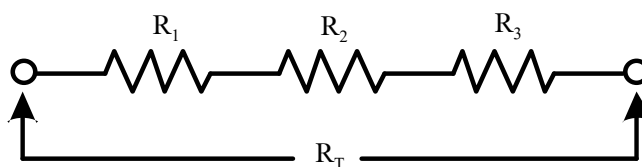
การต่อตัวต้านทาน คือการนำตัวต้านทานมาต่อรวมกัน เพื่อปรับเปลี่ยนค่าความต้านทานให้ได้ตามต้องการ การต่อตัวต้านทานแบ่งออกได้เป็น 3 แบบด้วยกันคือ ต่อแบบอนุกรม แบบขนาน และแบบผสม การต่อตัวต้านทานแต่ละแบบทำให้ค่าความต้านทานรวมเปลี่ยนแปลงไป

#### 9.3.1 ตัวต้านทานในวงจรอนุกรม

วงจรอนุกรม (Series) เป็นการต่อตัวต้านทานอันดับเรียงกันไป ค่าความต้านทานของตัวต้านทานจะเพิ่มมากขึ้นเท่ากับค่าความต้านทานของตัวต้านทานแต่ละตัวมารวมกัน ส่วนอัตราท่นวัตต์จะเท่ากับค่าวัตต์ของตัวน้อยที่สุด



(ก) รูปวงจร



(ข) สัญลักษณ์วงจร

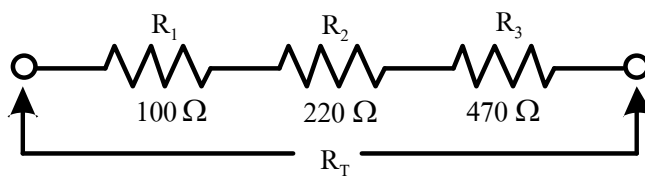
รูปที่ 9.12 แสดงการต่อตัวต้านทานในวงจรอนุกรม

ที่มา : ทรงศักดิ์ ครั้นน้ำใจ, 2559

รูปที่ 9.12 แสดงการต่อตัวต้านทานในวงจรอนุกรม เป็นการต่อในลักษณะท้ายของตัวต้านทานตัวแรกต่อเข้าหัวตัวต้านทานตัวที่สอง และท้ายของตัวต้านทานตัวที่สองต่อเข้าหัวตัวต้านทานตัวที่สาม ต่อเช่นนี้เรื่อยไป เขียนเป็นสูตรทางคณิตศาสตร์ได้ว่า

$$R_T = R_1 + R_2 + \dots + R_n \quad \dots\dots (9.1)$$

ตัวอย่างที่ 9.3 จงหาค่าความต้านทานรวมของวงจรอนุกรมตามรูป



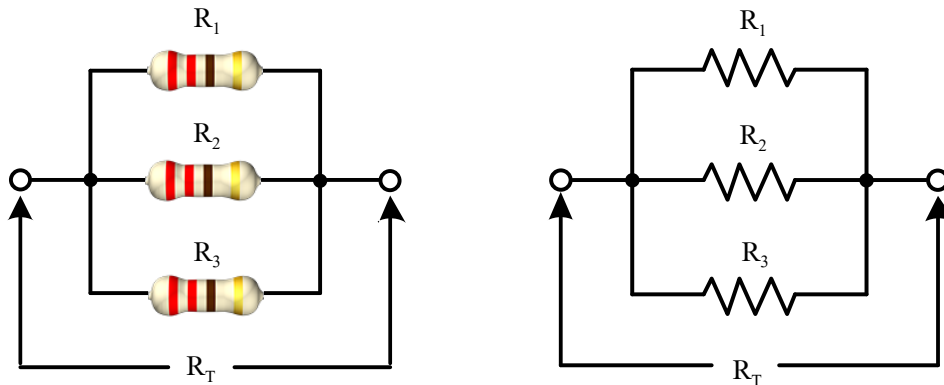
วิธีทำ

$$\begin{aligned} R_T &= R_1 + R_2 + R_3 \\ &= 100 + 220 + 470 \\ &= 790 \Omega \end{aligned}$$

ตอบ

### 9.3.2 ตัวต้านทานในวงจรขนาน

วงจรขนาน (Parallel) เป็นวิธีการที่เราเอาตัวต้านทานมาต่อขนานหรือล้อมกันไป ค่าความต้านทานของวงจรจะลดลง



(ก) รูปวงจร

(ข) สัญลักษณ์วงจร

รูปที่ 9.13 แสดงการต่อตัวต้านทานในวงจรขนาน

ที่มา : ทรงศักดิ์ ครี้นน้ำใจ, 2559

รูปที่ 9.13 แสดงการต่อตัวต้านทานในวงจรขนาน เป็นการต่อตัวต้านทานแต่ละตัว ในลักษณะล้อมขนานร่วมกันทุกตัว มีจุดต่อร่วมกัน 2 จุด คือจุดรวมขาแต่ละด้านของตัวต้านทานแต่ละตัว ดังนั้นถ้าหากว่าเราจะเขียนเป็นสูตรทางคณิตศาสตร์จะเขียนได้ว่า

$$\frac{1}{R_T} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n} \quad \dots\dots (9.2)$$

ตัวอย่างที่ 9.4 จากวงจรรูปที่ 9.13 กำหนดให้  $R_1 = R_2 = R_3 = 15 \text{ k}\Omega$  จงหาค่าความต้านทานรวม

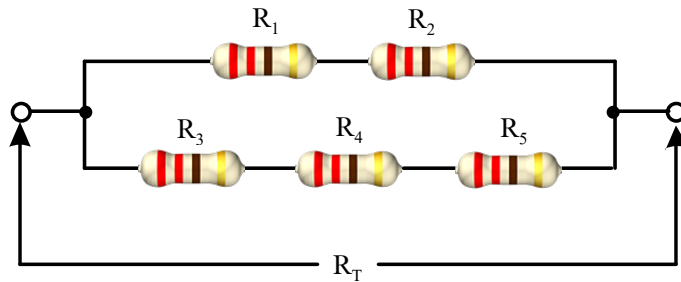
วิธีทำ

$$\begin{aligned} \frac{1}{R_T} &= \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} \\ &= \frac{1}{15} + \frac{1}{15} + \frac{1}{15} \\ &= \frac{1+1+1}{15} \\ &= \frac{3}{15} \\ R_T &= \frac{15}{3} \\ &= 5 \text{ k}\Omega \end{aligned}$$

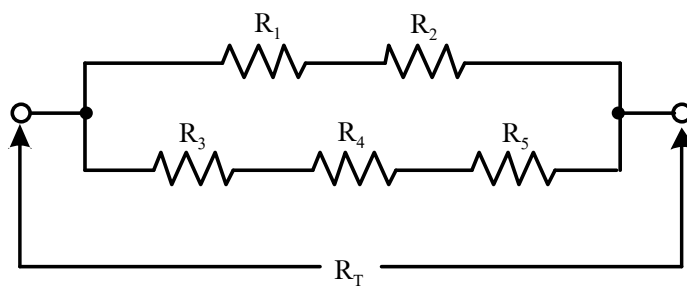
ตอบ

### 9.3.3 ตัวต้านทานในวงจรผสม

วงจรผสมเป็นการเอาลักษณะของวงจรอนุกรมกับวงจรขนานมาต่อร่วมกัน



(ก) รูปวงจร



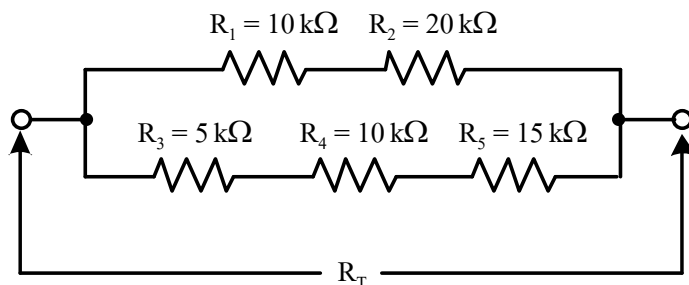
(ข) สัญลักษณ์วงจร

รูปที่ 9.14 แสดงการต่อตัวต้านทานในวงจรผสม

ที่มา : ทรงศักดิ์ ครั้นน้ำใจ, 2559

รูปที่ 9.14 แสดงการต่อตัวต้านทานในวงจรผสม จากวงจรเราจะเห็นว่า  $R_1$  และ  $R_2$  ต่ออนุกรมกันชุดหนึ่ง  $R_3$ ,  $R_4$  และ  $R_5$  ต่ออนุกรมกันอีกชุดหนึ่ง แล้วนำตัวต้านทานแต่ละชุดมาต่อขนานกันอีกทีหนึ่ง

ตัวอย่างที่ 9.5 จงหาค่าความต้านทานรวมของวงจรผสมตามรูป



วิธีทำ

$$\begin{aligned} R_{T1} &= R_1 + R_2 \\ &= 10 + 20 \\ &= 30 \text{ k}\Omega \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
R_{T2} &= R_3 + R_4 + R_5 \\
&= 5 + 10 + 15 \\
&= 30 \text{ k}\Omega \\
\frac{1}{R_T} &= \frac{1}{R_{T1}} + \frac{1}{R_{T2}} \\
&= \frac{1}{30} + \frac{1}{30} \\
&= \frac{2}{30} \\
R_T &= \frac{30}{2} \\
&= 15 \text{ k}\Omega
\end{aligned}$$

**ตอบ**

## สรุป

ตัวต้านทาน หรือเรียกว่า “รีซิสเตอร์” (Resistor) หรือ “อาร์” (R) เป็นอุปกรณ์ที่ใช้กันมากในวงจรอิเล็กทรอนิกส์ มีหน้าที่เป็นตัวจำกัดการไหลของกระแสไฟฟ้าและแรงเคลื่อนไฟฟ้า

ตัวต้านทานแบ่งตามวัสดุที่ใช้ทำนั้นมีอยู่ 2 ชนิด คือ

1. วัสดุประเภทโลหะ (Metallic)
2. วัสดุประเภทอโลหะ (Non-Metallic)

ตัวต้านทานแบ่งตามการใช้งานของวงจรอิเล็กทรอนิกส์ แบ่งเป็น 5 ชนิด คือ

1. ตัวต้านทานชนิดค่าคงที่ (Fixed Resistors)
2. ตัวต้านทานชนิดเปลี่ยนค่าได้ (Variable Resistors)
3. ตัวต้านทานชนิดปรับแต่งค่าได้ (Adjustable Resistors)
4. ตัวต้านทานชนิดแบ่งค่าได้ (Tapped Resistors)
5. ตัวต้านทานชนิดพิเศษ (Special Resistors)

ตัวต้านทานนี้จะมีหน่วยเบื้องต้นในการวัดเป็น โอห์ม (Ohm :  $\Omega$ ) ความหมาย “โอห์ม” คือเกิดจากค่าความต้านทานที่ยอมให้กระแสไหลผ่านได้ 1 แอมป์ มีแรงเคลื่อนไฟฟ้า 1 โวลต์ ตกคร่อมตัวความต้านทานนี้

การต่อตัวต้านทาน คือการนำตัวต้านทานมาต่อรวมกัน เพื่อปรับเปลี่ยนค่าความต้านทานให้ได้ตามต้องการ การต่อตัวต้านทานแบ่งออกได้เป็น 3 แบบ คือ

1. การต่อตัวต้านทานแบบอนุกรม
2. การต่อตัวต้านทานแบบขนาน
3. การต่อตัวต้านทานแบบผสม