

ระบบการแปรรูป



ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

ระบบการผลิตจะประสานองค์ประกอบต่างๆอันได้แก่ เครื่องจักร วัตถุดิบ เงิน และ แรงงานรวมกันซึ่งจะเปลี่ยนเป็นกำไรให้กับผู้ถือหุ้น ผลประโยชน์ของกิจการทำให้มันมีค่าเกิดการซื้อขาย แลกเปลี่ยนมือกัน ผลจากการผลิตคือ ผลิตภัณฑ์ซึ่งกิจการจะตอบสนองต่อการขายผลิตภัณฑ์ โดยขึ้นกับความหลากหลายและ ปริมาณการผลิตสินค้าที่มีอายุการใช้งานทนทานสามารถแบ่งออกได้กว้างๆเป็นการผลิตแบบจำนวนมาก (mass) ขนาดกลาง (moderate) หรือ งานชุด (job lot) ในการผลิตแบบมวลสารปริมาณ การขายจะถูกตั้งขึ้นและอัตราการผลิตจะไม่ขึ้นกับใบสั่งซื้อ

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

ในการผลิตขนาดกลางชิ้นงานจะถูกผลิตขึ้นด้วยปริมาณต่างๆกันและอาจไม่สม่ำเสมอตลอดปี จำนวนการผลิตจะขึ้นกับยอดขาย จำนวนที่ผลิตอาจเป็นเพียงครั้งเดียวหรือเป็นช่วง เช่น หนังสือ ,เครื่องจักรอุตสาหกรรม และเสื้อผ้า อุตสาหกรรมแบบงานชุดเป็นแบบที่มีความยืดหยุ่นมากที่สุด และการผลิตออกของมันจะขึ้นอยู่กับคำสั่งซื้อ บ่อยครั้งที่เดียวที่อุตสาหกรรมงานชุดจะไม่ดำเนินการผลิตนอกจากได้รับการยืนยันใบสั่งจากลูกค้า

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

ซึ่งความหลากหลายและปริมาณของผลิตภัณฑ์จะแตกต่างกัน
ในส่วนของการผลิตความหมายของระบบการผลิต จะแคบ
กว่าระบบการแปรรูประบบการผลิตผลิตภัณฑ์หมายถึงการผลิตซึ่ง
วัสดุเปลี่ยนรูปจากการทำงานของอุปกรณ์ขบวนการ, เครื่องจักร,
แท่นทำงานและเครื่องมือกล ระบบการผลิตผลิตภัณฑ์

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

สามารถแบ่งออกได้เป็น 6 ประเภทดังนี้คือ

- จุดทำงาน
- หน่วยทำงาน
- สถานีทำงานอเนกประสงค์
- การทำด้วยเครื่องกลไก
- การผลิตแบบอัตโนมัติ
- ขบวนการไหลของงานแบบต่อเนื่อง

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

งานบนแท่นทำงานหรือการประกอบด้วยมือซึ่งเป็นตัวอย่างของจุดทำงานแบบง่าย และยังคงเป็นการประยุกต์สำคัญในการผลิตจำนวนน้อย จะมีปริมาณที่ไม่ทราบในการทำงานต้นแบบมากกว่าหนึ่งหรือสองสิ่งสถานการณ์เหล่านี้จะทำให้เกิดการ ทำงานร่วมกันเป็นกลุ่ม จุดทำงานเหล่านี้อาจมีคอมพิวเตอร์หรือการควบคุมเชิงตัวเลขร่วมด้วยเพียงเล็กน้อยจนถึงไม่มีเลย และด้วยการผลิตจำนวนมาก จะทำให้เกิดข้อผิดพลาดขึ้นจากแรงงานคนรวมทั้งรายจ่ายจากการจ้างงานเป็นข้อด้อยของระบบนี้

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

นอกจากนั้นประสิทธิภาพในการทำงานรวมของจุดทำงานเดี่ยวจะต่ำจึงเป็นการดีกว่าที่จะจัดการทำงานให้เป็นระบบเทคโนโลยีคอมพิวเตอร์เป็นสิ่งสำคัญในขบวนการอัตโนมัติและในขบวนการแบบต่อเนื่องแต่ยกเว้นในระบบกลไก ระบบการผลิตในปัจจุบันมักใช้คอมพิวเตอร์ ซึ่งความเกี่ยวพันของดิจิทัลคอมพิวเตอร์กับความอัตโนมัติในการผลิตอาจดูเหมือนเกี่ยวเนื่องกันมาแต่มันก็ไม่เสมอไปโดยจากประวัติแล้วเทคโนโลยีของระบบอัตโนมัติจะนำหน้าคอมพิวเตอร์

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

ถ้ามีบริษัทหนึ่งทำสายงานการประกอบอัตโนมัติ ความ
ประหยัดที่ได้ในขบวนการต้องนำมาจ่ายสำหรับเครื่องจักรใหม่
ขบวนการประกอบสามารถแบ่งออกได้เป็นแบบปฐมภูมิ และ ทุติย
ภูมิ การทำงานในขบวนการปฐมภูมิจะเป็นการเพิ่มค่าเข้าไปในวัสดุ
ทำงาน เช่น การทำสี, การประกอบชิ้นส่วนและการบรรจุ
ปฏิบัติการอื่นๆเช่น การย้าย เลื่อนหรือหมุน ซึ่งไม่เป็นการเพิ่มค่า
เรียกว่าขบวนการทุติยภูมิ

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

ในการวางแผนสำหรับ CAM จำเป็นต้องวางโครงสร้างความจำเป็นที่ต้องมีการออกแบบผลิตภัณฑ์ด้วย CAM นั้น หุ่นยนต์จะกลั่นกรองเรขาคณิตของชิ้นส่วนสำหรับการขนถ่าย, ป้อน, วางตำแหน่ง, จับยึด, ใส่งาน และนำงานออกอย่างอัตโนมัติได้ง่ายขึ้น และทำหน้าที่อื่นๆได้เป็นจำนวนมาก นอกจากนี้ชิ้นส่วนมาตรฐานของ CAM จะถูกบรรยายในรายละเอียดเรียกว่าข้อกำหนด ซึ่งหมายรวมถึงลักษณะพิเศษ และลักษณะเชิงพาณิชย์ ที่สามารถหาได้ของตัวป้อน, ตัวเลือก, ตัวใส่งาน, อุปกรณ์ขนย้าย, อุปกรณ์ดัชนี, ระบบทัศนวิสัย และอุปกรณ์ชิ้นอื่นๆอีกมากมาย

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

จำเป็นหรือที่ต้องเป็น CAM ถ้าผู้ผลิตต้องการที่จะ
ประกอบการอย่างมั่นคงบริษัทจะต้องปรับปรุงการผลิตอย่าง
จริงจัง เมื่อไหร่ก็ตามที่ผู้ผลิตสามารถผลิตผลิตภัณฑ์ให้มีมาตรฐาน
ใกล้เคียงหรือดีกว่าคู่แข่งได้โดยมีค่าใช้จ่ายต่ำกว่าการประกอบการก็
จะเกิดผลสำเร็จดี การเลือกระบบของ CAM จะขึ้นอยู่กับการ
วางแผนและหลักทางเศรษฐศาสตร์

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

ในขั้นตอนการประเมินทางเศรษฐกิจ อาจใช้แผนการได้เป็นจำนวนมากเมื่อพิจารณาถึงสภาพที่มีความหลากหลายของผลิตภัณฑ์แต่ต้องการยอดการผลิตสูงอาจมีความจำเป็นต้องใช้ระบบอัตโนมัติแต่ระบบอัตโนมัติเต็มรูปแบบมีราคาสูง จึงอาจเป็นการดีกว่าถ้าจะดำเนินการผลิตแบบอัตโนมัติเพียงบางส่วนและเพิ่มเติมอุปกรณ์เข้าไปจนเป็นระบบอัตโนมัติเต็มรูปแบบ

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

ซึ่งเป็นการประมาณอย่างหยาบที่มีความเป็นไปได้สูงและ
นิยมกันมากเนื่องจากเข้าใจได้ง่ายแต่เศรษฐศาสตร์ในทาง
วิศวกรรมใช้บอกอัตราการคืนทุนหรือค่าปัจจุบันสุดท้ายจะนิยมกัน
มากกว่าและใช้ในการอ้างอิง จากข้อมูลในFMS ของญี่ปุ่นจะพบว่า
มีชิ้นงานหลายรูปแบบที่จะไม่ดำเนินการผลิตอีกเรียกงานชนิดนี้ว่า
งานพิเศษ การลดค่าแรงงานโดยตรงเป็นเป้าหมายอันดับหนึ่งของ
FMS ซึ่งมักทำได้โดยไม่จ้างงานล่วงเวลา แต่อย่างไรก็ตามแรงงาน
ในเวลาปกติจะต้องใช้ในปริมาณมากขึ้น

ระบบที่ใช้ประโยชน์ได้สูงสุด (System conomics)

การใช้หุ่นยนต์ร่วมในขบวนการผลิตต้องการวิศวกรรมในด้านระบบต่างๆเนื่องจากหุ่นยนต์สามารถหาซื้อได้โดยทั่วไป แต่ระบบการใช้งานไม่เป็นเช่นนั้น มันต้องใช้การวางแผนและการประยุกต์ใช้อย่างชำนาญ ซึ่งถ้าเป็นการประยุกต์เต็มรูปแบบแล้ว หุ่นยนต์จะเป็นค่าใช้จ่าย30-40% จากค่าใช้จ่ายทั้งหมด ในขณะที่อุปกรณ์ทางวิศวกรรมและอุปกรณ์ภายนอกจะใช้ค่าใช้จ่าย 60-70% จากค่าใช้จ่ายทั้งหมดเช่นกัน อย่างไรก็ตามระบบการผลิตที่ไปใช้ หุ่นยนต์อาจให้ผลตอบแทนสูงกว่านี้ก็ได้

ระบบอัตโนมัติ (Automation)

ระบบอัตโนมัติประกอบด้วย การเคลื่อนย้ายเครื่องจักรและ
ดำเนินการโดยเครื่องจักรแบบอัตโนมัติอย่างต่อเนื่อง ส่วนประกอบ
ของความต่อเนื่องและความเป็นอัตโนมัติคือสิ่งที่แยกระบบ
อัตโนมัติออกจากระบบกลไกตัวอย่างเช่น เครื่องจักรหนึ่งสามารถ
ทำงานโดยใช้ระบบกลไก ดังนั้นมันจึงเป็นอัตโนมัติอย่างสมบูรณ์
แต่ไม่ใช่ระบบอัตโนมัติซึ่งระบบอัตโนมัตินิยามโดย การประกอบ
กันของกลุ่มการปฏิบัติงานที่เกี่ยวข้องทั้งโดยทางกล, ทางไฟฟ้า,
อิเล็กทรอนิกส์, คอมพิวเตอร์หรือหุ่นยนต์ อย่างไรก็ตามระบบที่มี
คอมพิวเตอร์หรือหุ่นยนต์ ไม่จำเป็นต้องเป็นระบบอัตโนมัติ

วัตถุประสงค์สำหรับระบบอัตโนมัติ

การทำงานด้วยมือซ้ำแล้วซ้ำเล่าอาจเป็นเหตุให้เกิดความคับ
ข้องใจขึ้นอย่างไม่รู้ตัว ซึ่งสถานการณ์เช่นนี้อาจแก้ไขความคับข้อง
ใจของผู้ปฏิบัติงานได้โดยการเพิ่มระบบอัตโนมัติเข้าใน
ขบวนการผลิตเป็นบางส่วนความปลอดภัยเป็นเหตุผลอีกประการ
หนึ่งสำหรับการใช้ระบบอัตโนมัติในขบวนการผลิต ความปลอดภัย
จะช่วยเพิ่มขวัญและกำลังใจให้แก่ผู้ปฏิบัติงาน รวมทั้งช่วยลด
อุบัติเหตุอันอาจเกิดขึ้นได้อีกด้วย

วัตถุประสงค์สำหรับระบบอัตโนมัติ

การเพิ่มประสิทธิภาพของหน่วยงานอาจปรับปรุงให้มีสูงขึ้นได้โดยการเพิ่มประสิทธิภาพการส่งถ่ายชิ้นงานจากเครื่องจักรเครื่องหนึ่งไปยังอีกเครื่องหนึ่งหรืออาจเพิ่มประสิทธิภาพของอุปกรณ์เช่น ตัวใส่งาน ตัวยกงานออก อุปกรณ์ตรวจสอบคุณภาพและอุปกรณ์อื่น ในเครื่องจักร เดี่ยวระบบอัตโนมัติจะช่วยเพิ่มประสิทธิภาพของขบวนการได้โดยการไม่ยอมรับชิ้นงานที่ไม่ได้มาตรฐานตามข้อกำหนด

การป้องกันภาวะการฉะงักงันของงาน

บนสายงานการผลิตแบบอัตโนมัติ นั้น การวางแผนการควบคุมจะใช้หลักการของหน่วยงานอัตโนมัติที่แยกเป็นอิสระ ซึ่งสามารถทดแทนได้ด้วยเครื่องจักรที่ใช้กันอยู่โดยทั่วไปในกรณีที่เกิดความเสียหายอย่างรุนแรงขึ้น อันจะสามารถป้องกันการฉะงักงันของงานและช่วยเพิ่มความมั่นใจในเรื่องของเวลาการส่งมอบมากขึ้น

การออกแบบชิ้นส่วน

หลักการโดยทั่วไปในการออกแบบระบบอัตโนมัติคือ จะต้องให้ชิ้นส่วนและขบวนการมีความสัมพันธ์กันอย่างใกล้ชิดที่สุด การทำงานที่สัมพันธ์กันเป็นอย่างดีของชิ้นส่วนและขบวนการจะเป็นการหลีกเลี่ยงค่าใช้จ่ายที่ไม่จำเป็นในการทำให้เป็นอัตโนมัติ ทั้งยังเป็นการเพิ่มประสิทธิภาพในการผลิตอย่างสูงสุด นอกจากนี้ ความยืดหยุ่นของขบวนการจะอยู่ในขีดสูงสุดอีกเช่นกัน

ระบบอัตโนมัติในการผลิตแบบจำนวนมาก

ในการผลิตแบบจำนวนมากนั้น ส่วนที่ต้องการความเป็นอัตโนมัติเป็นอันดับแรกคือ ส่วนของการขนถ่ายและเคลื่อนย้าย

อุปกรณ์ขนถ่าย

อุปกรณ์ติดตั้งและขนถ่ายทางกลจะใช้ในการเคลื่อนย้าย
ชิ้นงานที่มีรูปทรงเรขาคณิตต่าง ๆ จากเครื่องจักรหนึ่งไปยังอีก
เครื่องจักรหนึ่ง

ระบบอัตโนมัติเฉพาะตัวของเครื่องจักร

เครื่องทำสลักเกลียวอัตโนมัติ, เครื่องกลึงอัตโนมัติแบบหลายหัวจับและเครื่องกัดพื้นเฟืองเป็นตัวอย่างของระบบกลไกเฉพาะตัวโดยเครื่องจักรเหล่านี้ถ้าไม่มีส่วนเก็บอัตโนมัติสำหรับป้อนและรับชิ้นงาน มันจะถูกจัดเป็นเพียงพวกกึ่งอัตโนมัติเท่านั้น แต่ในกรณีที่มีตัวป้อนแบบช่องเก็บ

สายจุดลากหรือลวดนำร่อง

ในระบบนี้ชิ้นงานจะถูกยึดติดกับตัวยึดบนแท่นยึดหรือฐานยึด ที่ถูกวางอยู่บนล้อเลื่อนซึ่งถูกจุดลากโดยโซ่ที่อยู่ภายใต้พื้นแท่นยึดนี้จะถูกออกแบบให้สามารถทำการเคลื่อนย้ายและจับกับเครื่องจักรที่หน่วยการผลิตได้อย่างสะดวก ทำให้เกิดข้อดีคือชิ้นงานจะถูกวางตำแหน่งได้อย่างแม่นยำสำหรับการตกแต่งหรือการประกอบต่าง ๆ

สายการลำเลียงแบบลูกกลิ้ง

สายการลำเลียงแบบลูกกลิ้งหมุนอาจนำมาใช้ได้ตลอดทั้งโรงงาน โดยมันสามารถขนส่งแท่นยึดที่มีชิ้นงานยึดติดอยู่ด้วยอัตราเร็วคงที่ระหว่างหน่วยการผลิต เมื่อแท่นยึดเคลื่อนที่เข้าไปในระยะทำงานของหน่วยการผลิต มันจะถูกยกขึ้นโดยหุ่นยนต์หรืออาจเข้าสู่หน่วยการผลิตได้โดยการวางสายลำเลียงลูกกลิ้งขวางไว้กับเส้นทางเดิมในทิศทางตั้งฉากกัน ส่วนต้นกำลังของลูกกลิ้งอาจมาจากสายพานซึ่งใช้แรงเสียดทานในการหมุน

สายการลำเลียงแบบสายพาน

ในระบบการขนถ่ายวัสดุแบบนี้ ทั้งสายพานเหล็กกล้าหรือโซ่ จะถูกขับเคลื่อนด้วยล้อหมุนขนส่งชิ้นส่วนโดยระบบดังกล่าวสามารถแบ่งแยกออกได้เป็น 3 แบบ คือในการขนถ่ายแบบต่อเนื่อง (contineous tran sfer) ชิ้นงานจะถูกเคลื่อนย้ายอย่างต่อเนื่องและมีการดำเนินการทั้งในระหว่างการเคลื่อนที่และในหน่วยการผลิตที่นำชิ้นงานเข้าสู่ระบบโดยหุ่นยนต์เมื่อมันเคลื่อนที่เข้าในระยะการทำงาน

หุ่นยนต์

สถาบันหุ่นยนต์แห่งอเมริกา (The Robot Institute of America) ได้ให้คำนิยามของหุ่นยนต์อุตสาหกรรมไว้ว่า “เป็นสิ่งที่ควบคุมได้อันหนึ่ง ซึ่งสามารถทำงานได้หลากหลายหน้าที่ได้ตามการตั้งชุดคำสั่งและถูกออกแบบมาเพื่อใช้เคลื่อนย้ายวัสดุ, ชิ้นส่วน, เครื่องมือหรืออุปกรณ์พิเศษอื่น ๆ ผ่านชุดคำสั่งต่าง ๆ ที่มีไว้กำหนดการเคลื่อนไหวสำหรับงานในลักษณะต่าง ๆ” และเป็นที่น่าสนใจกันโดยทั่วไปว่าหุ่นยนต์ต้องสามารถทำงานให้สัมฤทธิ์ผลได้ในตอนปลาย สามารถทำงานได้ในโรงงานและสามารถทำงานได้โดยปราศจากผู้ดูแล

การประยุกต์ใช้ (Application)

หุ้ยนต์ถูกนำมาใช้ในงานการผลิตขนาดเบา, การหล่อและหลอม, การผลิตยานยนต์, ไฟฟ้าหรือแม่กระทั่งในงานการผลิตขนาดหนักและในอุตสาหกรรมอากาศยาน แทนแรงงานจำนวนมาก จึงทำให้เกิดการเติบโตในด้านการประยุกต์การใช้งานต่าง ๆ เช่น ในด้านขบวนการผลิต หุ้ยนต์จะถูกใช้ในยึดชิ้นงาน, การพ่น, การเจียรนัย, การเชื่อม, การตัดครีป (deburring), การตรวจสอบอย่างละเอียด (searching), การใส่งานหรือถอดงานให้กับเครื่องจักร, การบรรจุหีบห่อ, การประกอบ, การขนย้ายเครื่องมือ, การทำรูปรอยเส้น, การตีโลหะและการหลอมเฉพาะในการตีโลหะและการหล่อหลอม มันจะถูกนำมาใช้ในการขึ้นรูป, การตีตามแบบ (die forging), การอัดตี (press forging), การนำเข้าสู่ขบวนการทางความร้อน และการตัดด้วยเปลวไฟ

สรุปเนื้อหา

การควบคุมเชิงตัวเลข

Numerical Control หมายถึง การทำงานของเครื่องมือกลอันเนื่องมาจากข้อมูลตัวเลขที่เก็บไว้ในแถบกระดาษหรือแถบเทปแม่เหล็ก แผ่นการ์ด หน่วยเก็บคอมพิวเตอร์ หรือเป็นข้อความเขียนไว้โดยตรง ตัวอย่างการใช้คำสั่งที่เจาะลงในแถบกระดาษก็คือเปียโนอัตโนมัติ คำสั่ง หรือโน้ตที่เล่น จะอยู่ในรูปเจาะไว้เป็นรูในม้วนเทปกระดาษ และรูที่เจาะไว้ นั้นจะส่งความไปให้ แก่เปียโนให้เล่นโน้ตนั้นๆออกมาโดยใช้ลมบังคับ

สรุปเนื้อหา

การควบคุมด้วยตัวเลข หรือ NC ก็เนื่องจากต้องใช้ความรู้ในเชิงคณิตศาสตร์เข้ามาเกี่ยวข้อง การควบคุมแบบ NC ก็คือการทำงานของเครื่องจักรกลโดยคำสั่งที่เป็นรหัสนั่นเอง คำสั่งที่สำคัญที่สุดได้แก่ความสัมพันธ์ระหว่างตำแหน่งของมิดกับชิ้นงาน คำสั่งที่รวบรวมไว้เรียกว่า โปรแกรม NC อาจใช้แล้วใช้อีกได้ เมื่อเริ่มใช้ใหม่ก็จะได้ผลเป็นอย่างเดียวกัน เครื่องจักรธรรมดาเหมาะสำหรับผลิตงานละเอียดก็จริง แต่คุณภาพไม่คงเส้นคงวา การควบคุมด้วยข้อมูลตัวเลข คือระบบควบคุมเครื่องที่ให้วิธีการใช้เครื่องให้ทำงานอย่างไรอย่างหนึ่ง

เครื่องมือกลที่ใช้การควบคุมเชิงตัวเลข

เครื่องจักร NC ทุกวันนี้สามารถควบคุมได้หลายอย่าง เช่น การควบคุมด้วยความเร็ว และอัตราป้อน การควบคุมให้ชิ้นงานอยู่ถูกตำแหน่ง การเลือกมีดแม้แต่การขจัดเศษให้หายไป เครื่องกลึงเทอเรทที่ควบคุมด้วย NC มีป้อมมีดที่ยึดมีดได้มากชนิดกว่าป้อมมีดของเครื่องกลึงเทอเรทธรรมดา

เครื่องมือกลที่ใช้การควบคุมเชิงตัวเลข

การควบคุมด้วยระบบ NC ก่อให้เกิดเครื่องจักรชนิดใหม่ที่เรียกว่า Machining Center ขึ้น ดังภาพ คือ เครื่องดังกล่าว มีมิติพร้อมที่จะใช้ได้ถึง 90 ชนิด อาจเลือกใช้ชนิดไหนก็ได้แล้วแต่โปรแกรมที่วางไว้ Machining Center สามารถใช้กัด เจาะ คิวาน ปาดหน้า คิวานเรียบรอบปากธู และคิวานผ่าได้ งานดังกล่าวมาแล้วอาจวางโปรแกรมให้กระทำพร้อมกัน

ลำดับการปฏิบัติงาน

การควบคุมด้วยตัวเลขหรือการควบคุมเชิงตัวเลข เริ่มต้นผู้
วางโปรแกรมศึกษาแบบชิ้นส่วนแล้วกำหนดลำดับขั้นการทำ
ชิ้นส่วนนั้นออกมา การเตรียมโปรแกรม คือ เรียงรายการรหัสที่
จะใช้แทนลำดับขั้นการทำงานนั้นๆ จุดอ้างอิงระหว่างชิ้นงานและ
เครื่องมือที่ต้องการใช้กำหนด มีคเครื่องมือยึด และตำแหน่งอื่นๆ

ลำดับการปฏิบัติงาน

ผู้วางโปรแกรมจะต้องเข้าใจภาษาเครื่องคอมพิวเตอร์ แล้วเอาโปรแกรมนั้นใส่เข้าไปในเทปหรือแผ่นการ์ดหน้าที่ของช่างประจำเครื่องก็คือผู้ดูแล บางทีก็คอยเอางานและเทปใส่หรือเอาออก นอกจากนั้นก็ทำงานตามสั่งที่จะให้ความรู้แก่หน่วยควบคุม อาจเป็นเทปรูเจาะ เทปแม่เหล็ก แผ่นการ์ด หรือสัญญาณโดยตรงจากเครื่องคอมพิวเตอร์ หรืออุปกรณ์คอมพิวเตอร์ อย่างอื่นเช่น หน่วยเก็บที่เป็นแผ่นจาน แต่นิยมมักจะเป็นเทปกระดาษเจาะรูมากกว่า



รูปแบบของการควบคุม



การควบคุมมีทั้งแบบ Open-loop และ Closed loop ระบบ
Open loop นั้นมีผลในการควบคุมหารนำออก